

Innehållsförteckning

Mekanik - Kinematik

- Newtons lagar för "partiklar".

Värmeforska

Vägfyrsik - Mekaniska

- Elektromagnetiska (lius)

Mekanik - Stela kroppar

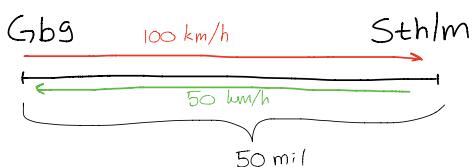
Kinematik / Rörelselära

Läge: x eller y vektör

Hastighet (fart): \vec{v} (v) fart är en skalar Hastighet: velocity, fart: speed

acceleration: \vec{a} , a

$$\xrightarrow{\substack{x \\ 0}} \quad \overline{v} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{\Delta \vec{x}}{\Delta t} \quad (\text{momentanhastighet})$$



$$\text{Medelfart} = \frac{\text{total sträcka}}{\text{total tid}} = \frac{s}{t}$$

$$\text{I värt fall: } \frac{s+s}{\frac{s}{v_1} + \frac{s}{v_2}} = \frac{2s}{\frac{s}{v_1} + \frac{s}{v_2}} = \frac{2v_1 v_2}{v_1 + v_2} = \frac{2 \cdot 100 \cdot 50}{150} \approx 66$$

Harledning

Gäller om a är konstant

$$x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$

$$v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow dx = v dt$$

$$v = v_0 + at \quad \left. \begin{array}{l} \int dx = \int (v_0 + at) dt \\ dx = (v_0 + at) dt \end{array} \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} \int dx = \int (v_0 + at) dt = \int v_0 dt + a \int t dt \\ x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \end{array} \right\}$$



$$v_f^2 - v_i^2 = 2as$$

$$\left. \begin{array}{l} v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow dt = \frac{dx}{v} \\ ds = a \cdot dt \end{array} \right\} \quad dv = a \cdot \frac{dx}{v} \Rightarrow v dv = a dx \Rightarrow \int v dv = \int a dx = a \int dx$$

$$\int v dv = \int a dx \Rightarrow \frac{1}{2}(v_f^2 - v_i^2) = a(x_f - x_i)$$

Notis: a måste som sagt vara konstant, men a behöver inte vara positivt.

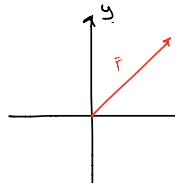
Bromssträcka

$$v_i = 30 \frac{m}{s}$$

$$a = -6 \frac{m}{s^2}$$

$$0^2 - 30^2 = 2(-6)s \Leftrightarrow \frac{-900}{-12} = s = 80$$

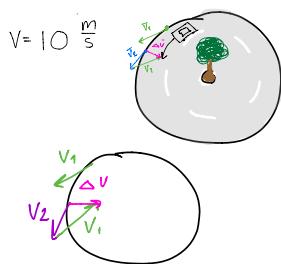
2 (och 3) dimensioner



$$\begin{aligned} \text{Läge: } & r \\ \bar{v} &= \frac{dr}{dt} \\ \bar{a} &= \frac{d\bar{v}}{dt} \end{aligned}$$

$$\bar{r} = \bar{v} t + \frac{1}{2} \bar{a} t^2$$

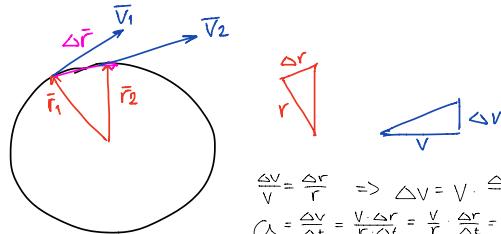
Cirkulära centralrörelser



$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt} = \frac{\Delta \bar{v}}{\Delta t}$$

$$a \parallel \Delta v$$

$$\Delta \bar{v} = \bar{v}_2 - \bar{v}_1$$



$$\frac{\Delta v}{v} = \frac{\Delta r}{r} \Rightarrow \Delta v = v \cdot \frac{\Delta r}{r}$$

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v \cdot \Delta r}{r \cdot \Delta t} = \frac{v}{r} \cdot \frac{\Delta r}{\Delta t} = \frac{v^2}{r}$$

$$\text{Konstant fart} \Rightarrow a_r = \frac{v^2}{r}$$

$$\text{Icke konstant fart} \Rightarrow a_r = \frac{v \cdot \Delta r}{r}$$

$$a_c = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

a_r : radiell acceleration, riktad inåt.

a_t : tangentiell acceleration, kan vara pos el neg
 $a_{tot} = \vec{a}_r + \vec{a}_t$

Newton's Lagar

1) Koordinatsystem som rör sig likformigt är ekvivalenta.

2) Kraft: $\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$

$$\vec{p} = m\vec{v} \quad \vec{F} = m \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{v} \cdot \frac{d\vec{m}}{dt} = m \cdot \vec{a} + \vec{v} \cdot \frac{dm}{dt}$$

ofteast noll

3) Kraftar uppträder i par. $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$

Kræfter

Tyngdkräfter

Magnetiska kräfter

Elektriska kräfter

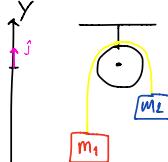
Svag växelverkande kraft

Frikontaktkraft

Normalkraft

Samma sorts krafter. Det handlar om vilket perspektiv man ser det ifrån.

Friläggning - Atwoods maskin



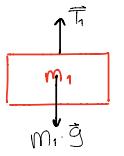
Givet

- * Snoret är otänjbart och masslöst.
- * Trissan är helt glad.

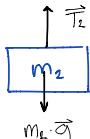
Sökt

accelerationen
Spannkraften: T

Friläggning



$$\vec{T}_1 + m_1 \vec{g} = m_1 \cdot \vec{a}_1$$



$$\vec{T}_2 + m_2 \vec{g} = m_2 \cdot \vec{a}_2$$

Snorets otänjbarhet $\Rightarrow a_1 = -a_2$, om den ena åker upp åker den andra ner.
Trissan är helt glad $\Rightarrow T_1 = T_2 = T$

$$T - m_1 g = m_1 a_1$$

$$T - m_2 g = m_2 (-a_1)$$

a_1

$$T - m_1 g = m_1 a_1$$

$$-T + m_2 g = +m_2 a_1$$

$$(m_2 - m_1)g = (m_1 + m_2)a_1 \Rightarrow a_1 = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} \cdot g$$

I

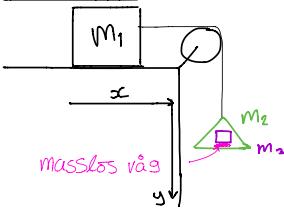
$$T - m_1 g = m_1 a_1$$

$$T - m_2 g = -m_2 a_1$$

$$m_2 T - m_1 m_2 g = m_1 m_2 a_1 \quad \left. \right\} T(m_1 + m_2) = 2m_1 m_2 g \Rightarrow T = \frac{2m_1 m_2}{m_1 + m_2} \cdot g$$

$$m_1 \cdot T - m_1 m_2 g = -m_1 m_2 a_1$$

Bordet



Givet

$$m_1 = 2.0 \text{ kg}$$

$$m_2 = 3.0 \text{ kg}$$

$$m_3 = 1.0 \text{ kg}$$

Sökt

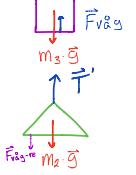
$$\alpha$$

"den masslösa vägens utslag"

Frilägg

$$\boxed{m_1} \quad \vec{T} \quad \vec{T} = m_1 \cdot \vec{\alpha} \Rightarrow T = m_1 \alpha$$

$$m_3 \cdot \vec{g} + \vec{F}_{våg} = m_3 \vec{\alpha}_3 \Rightarrow m_3 \cdot g - F_{våg} = m_3 \alpha$$



$$m_2 \cdot \vec{g} + \vec{T}' + \vec{F}_{våg-re} = m_2 \cdot \vec{\alpha}_2 \Rightarrow m_2 g - T + F_{våg} = m_2 \alpha$$

Obekanta: α , T , $F_{våg}$

$$\text{Algebra} \Rightarrow \alpha = \frac{m_2 + m_3}{m_1 + m_2 + m_3} \cdot g$$

$$F_{våg} = \frac{m_1 \cdot m_3}{m_1 + m_2 + m_3} \cdot g$$

Innehållsförteckning

Mekanik - Kinematik

- Newtons lagar för "partiklar"

Värmeforska

Vägfysik - Mekaniska

- Elektromagnetiska (ljus)

Mekanik - Stela kroppar

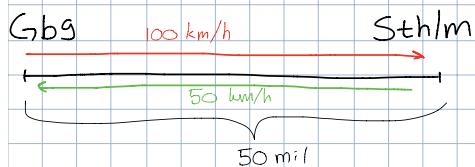
Kinematik / Rörelselära

Läge: x eller y vektör

Hastighet (fart): \vec{v} (v) fart är en skalar Hastighet: velocity, fart: speed

acceleration: \vec{a} , a

$$\text{Diagram: En rörlig punkt på en horisontalax med origo } O \text{ och riktning } \vec{x}. \text{ Momentan hastighet är } \bar{v} = \frac{\vec{x}_{\text{m}}}{\Delta t \rightarrow 0} = \frac{\Delta \vec{x}}{\Delta t} = \frac{d\vec{x}}{dt} \text{ (momentanhastighet).}$$



$$\text{Medelfart} = \frac{\text{total sträcka}}{\text{total tid}} = \frac{s}{t}$$

$$\text{I värt fall: } \frac{s+s}{\frac{t}{v_1} + \frac{t}{v_2}} = \frac{2s}{\frac{v_1 s + v_2 s}{v_1 v_2}} = \frac{2v_1 v_2}{v_1 + v_2} = \frac{2 \cdot 100 \cdot 50}{150} \approx 66$$

Härlidning Gäller om a är konstant

$$x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$

$$v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow dx = v dt$$

$$v = v_0 + at \quad \Rightarrow \quad dx = (v_0 + at) dt$$

$$\int dx = \int (v_0 + at) dt = \int v_0 dt + a \int t dt$$

$$x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$



$$v_f^2 - v_i^2 = 2as$$

$$v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow dt = \frac{dx}{v}$$

$$dv = a \cdot \frac{dx}{v} \Rightarrow v dv = a dx \Rightarrow \int v dv = \int a dx \Rightarrow \int a dx = a \int dx \Rightarrow \frac{1}{2}(v_f^2 - v_i^2) = a(x_f - x_i)$$

Notis: a måste som sagt vara konstant, men a behöver inte vara positivt.

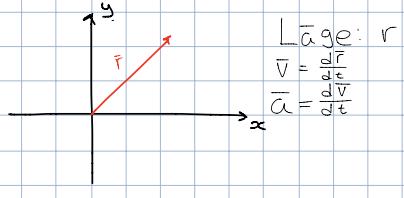
Bromsssträcka

$$v_i = 30 \frac{m}{s}$$

$$a = -6 \frac{m}{s^2}$$

$$0^2 - 30^2 = 2(-6)s \Leftrightarrow \frac{-900}{-12} = s = 80$$

2 (och 3) dimensioner



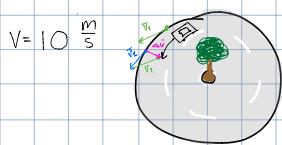
Läge: r

$$\bar{v} = \frac{dr}{dt}$$

$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt}$$

$$\bar{r}_f - \bar{r}_i = \bar{v}_0 t + \frac{1}{2} \bar{a} t^2$$

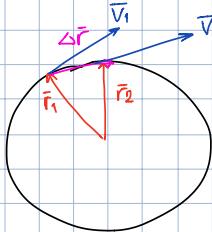
Cirkulära centralrörelser



$$\bar{a} = \frac{d\bar{v}}{dt} = \frac{\Delta \bar{v}}{\Delta t}$$

$$a \parallel \Delta v$$

$$\Delta \bar{v} = \bar{v}_2 - \bar{v}_1$$



$$\frac{\Delta v}{v} = \frac{\Delta r}{r} \Rightarrow \Delta v = v \cdot \frac{\Delta r}{r}$$

$$a_r = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v \cdot \Delta r}{r \Delta t} = \frac{v^2}{r}$$

$$\text{Konstant fart} \Rightarrow a_r = \frac{v^2}{r}$$

$$\text{Ikke konstant fart} \Rightarrow a_r = \frac{v^2}{r}$$

$$a_t = \frac{dv}{dt}$$

a_r : radiell acceleration, riktad inåt.

a_t : tangentiell acceleration, kan vara pos el neg
 $a_{tot} = \vec{a}_r + \vec{a}_t$

Newton's Lagar

1) Koordinatsystem som rör sig likformigt är ekvivalenta.

2) Kraft: $\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$

$$\vec{p} = m\vec{v} \quad \vec{F} = m \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{v} \frac{dm}{dt} = m \cdot \vec{a} + \vec{v} \frac{dm}{dt}$$

oftast ned

3) Kraften uppträder i par. $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$

Kræfter

Tyngdkraft

Magnetiska krafter

Elektriska krafter

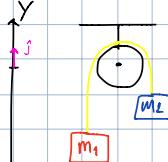
Svag växelverkande kraft

Friktionskraft

Normalkraft

Samma sorts krafter. Det handlar om vilket perspektiv man ser det ifrån.

Friläggning - Atwoods maskin



Givet

* Snöret är otänkbart och masslöst.

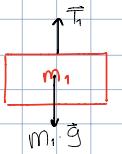
* Trässan är helt glad.

Sökt

accelerationen

Spannkraften: T

Friläggning



$$\vec{T}_1 + m_1 \vec{g} = m_1 \vec{a}_1$$



$$\vec{T}_2 + m_2 \vec{g} = m_2 \vec{a}_2$$

Snörets otänkbarthet $\Rightarrow a_1 = -a_2$, om den ena åker upp åker den andra ner.
 Trässan är helt glad $\Rightarrow T_1 = T_2 = T$

$$T - m_1 g = m_1 a_1$$

$$T - m_2 g = m_2 (-a_1)$$

a₁

$$T - m_1 g = m_1 a_1$$

$$-T + m_2 g = +m_2 a_1$$

$$(m_2 - m_1)g = (m_1 + m_2)a_1 \Rightarrow a_1 = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} g$$

I

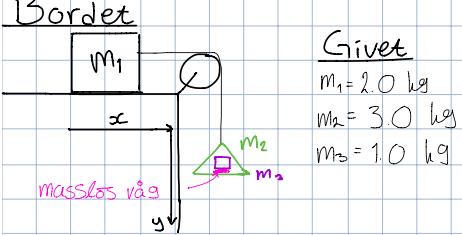
$$T - m_1 g = m_1 a_1$$

$$T - m_2 g = -m_2 a_1$$

$$m_2 T - m_1 m_2 g = m_1 m_2 a_1 \quad \left. \right\} T(m_1 + m_2) = 2m_1 m_2 g \Rightarrow T = \frac{2m_1 m_2}{m_1 + m_2} g$$

$$m_1 T - m_1 m_2 g = -m_1 m_2 a_1$$

Bordet



Givet

$$m_1 = 2.0 \text{ kg}$$

$$m_2 = 3.0 \text{ kg}$$

$$m_3 = 1.0 \text{ kg}$$

Sökt

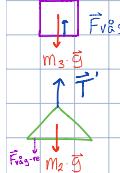
$$a$$

"den masslösa vägens utslag"

Frilägg

$$\boxed{m_1} \quad \vec{T} = m_1 \cdot \vec{a} \Rightarrow T = m_1 a$$

$$m_3 \vec{g} + \vec{F}_{våg} = m_3 \vec{a}_3 \Rightarrow m_3 g - F_{våg} = m_3 a$$



$$m_2 \vec{g} + \vec{T} + \vec{F}_{våg-re} = m_2 \vec{a}_2 \Rightarrow m_2 g - T + F_{våg} = m_2 a$$

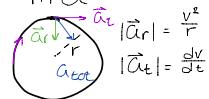
Obekanta: a , T , $F_{våg}$

$$\text{Algebra} \Rightarrow a = \frac{m_1 + m_3}{m_1 + m_2 + m_3} g$$

$$F_{våg} = \frac{m_1 m_3}{m_1 + m_2 + m_3} g$$

Repetition

$$F = m \cdot a$$



$$|\vec{a}_n| = \frac{v^2}{r}$$

(alltid in mot mitten)

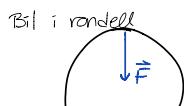
(tecknet beror av rikningen)

Ex

$$V = 10 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$r = 20 \text{ m} \Rightarrow a_r = \frac{100}{20} = 5 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$\text{Om vi ökar hastigheten med } 3 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \Rightarrow a_t = +3 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \Rightarrow a_{tot} = \sqrt{34} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$



För friktion



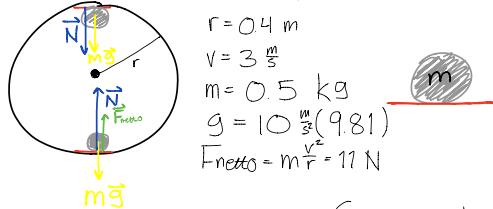
För spänkraft



Jorden runt solen

Normalkraft

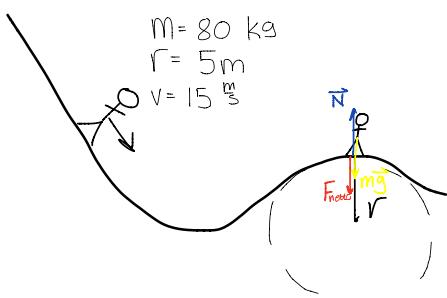
Snurra hink med stenar.



$$\begin{cases} mg = 5 \text{ N} \\ N = mg + m \frac{V^2}{r} = 5 + 0.5 \cdot \frac{9}{0.4} = 16 \text{ N} \end{cases}$$

$$\begin{cases} mg = 5 \text{ N} \\ N = F_{netto} - mg = 6 \text{ N} \end{cases}$$

Fnetto är alltså lika stor. Eftersom mg är konstant måste N ändras.



$$mg = 800 \text{ N}$$

$$m \frac{V^2}{r} = 80 \cdot \frac{225}{25} = 3600 \text{ N}$$

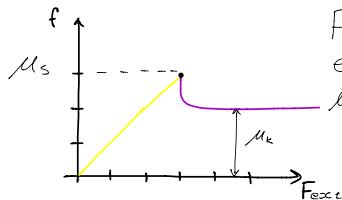
$$\text{Andra v: } 3 \frac{\text{m}}{\text{s}} \Rightarrow \frac{mv^2}{r} \approx 160 \text{ N} = F_{netto} \text{ alltid riktad mot centrum!}$$

$$F_{netto} = N + mg \Rightarrow N = F_{netto} - mg = 160 - 800 = -640$$

N är alltså motriktad Fnetto och har beloppet 640.

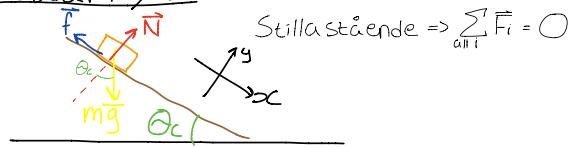
Friktion

Dra i en stol.



For att få kraften som erfordras för att flytta ett objekt: $\mu_s N$ för att få igång rörelsen och $\mu_k N$ för att bibehålla den.

Bestäm μ_s



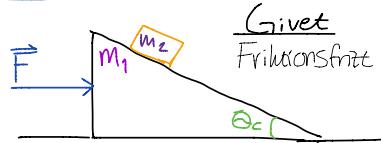
$$X: mg \sin \theta_c = f$$

$$Y: mg \cos \theta_c = N$$

$f = \mu_s N$ ty fullt utvecklad friktion vid kritisk vinkel.

$$\frac{X}{Y} \Leftrightarrow \frac{mg \sin \theta_c}{mg \cos \theta_c} = \frac{\mu_s N}{N} \Leftrightarrow \frac{\sin \theta_c}{\cos \theta_c} = \mu_s, \mu_s = \tan \theta_c$$

Ex

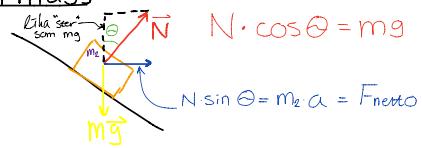


Givet

Sökt

Hur härst måste vi putta för att lödjan inte ska röra sig.

Förslag



$$N \cdot \cos \theta = mg \Rightarrow N = \frac{mg}{\cos \theta}$$

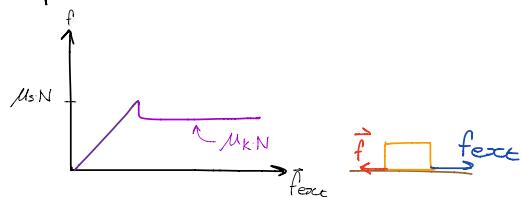
Kräfter vi söker

$$\frac{mg}{\cos \theta} \cdot \sin \theta = m_2 a = F_{netto}$$

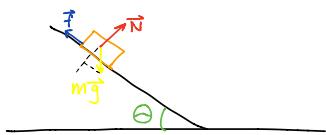
$$F = (m_1 + m_2) a \Rightarrow a = \frac{F}{m_1 + m_2}$$

$$m_2 g \tan \theta = m_2 \frac{F}{m_1 + m_2} \Rightarrow F = (m_1 + m_2) g \cdot \tan \theta$$

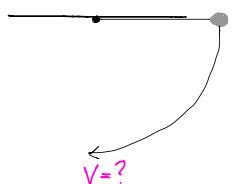
Repetition



Eoc



Pendel



Man kan använda det vi redan lärt oss: $F=ma$ men det finns bättre sätt.

Arbete - Energi

Kraft: \vec{F} $dW = \vec{F} \cdot d\vec{r}$

Start  Stop

$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Hookfjäder



Arbete när vi går från $x_i \rightarrow x_f$.

$$\left. \begin{aligned} W_F &= \int \vec{F}_F \cdot d\vec{x} \\ \vec{F}_F &= -k(x \hat{i}) \\ d\vec{x} &= dx \hat{i} \end{aligned} \right\} W_F = \int_{x_i}^{x_f} (-kx \hat{i}) \cdot (dx \hat{i}) = -k \int_{x_i}^{x_f} x \cdot dx = -k \cdot \frac{1}{2} (x_f^2 - x_i^2) = \frac{1}{2} k (x_i^2 - x_f^2)$$

Om förflyttningen och kraften är: motriktade \Rightarrow neg W

Parallella \Rightarrow pos W

Kul?

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} k x_i^2 - \frac{1}{2} k x_f^2 &: \text{fjäderkraft} \\ mg y_i - mg y_f &: \text{tyngdkraft} \\ \text{potentiell energi mellan} & \\ \text{två laddningar} & \\ \int \vec{F} \cdot d\vec{x} &= \int ma \cdot dx = \int m \frac{dv}{dt} dx = \int m dv \frac{dx}{dt} = m \int v \cdot dv = \frac{1}{2} mv_f^2 - \frac{1}{2} mv_i^2 \end{aligned}$$

$\frac{1}{2} mv^2$: Kinetisk energi: K

Fjäder: $\frac{1}{2} kx^2$ = Potentiell energi: U

$$\frac{1}{2} MV_f^2 - \frac{1}{2} MV_i^2 = \frac{1}{2} kx_f^2 - \frac{1}{2} kx_i^2$$

\Leftrightarrow

$$\frac{1}{2} mv_f^2 + \frac{1}{2} kx_f^2 = \frac{1}{2} mv_i^2 + \frac{1}{2} kx_i^2$$

\Leftrightarrow

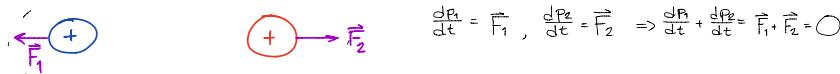
$$-\Delta U = \Delta K \Rightarrow \Delta U + \Delta K = 0$$

Rörelsemängd

En partikel: $\vec{P} = m\vec{v}$ $\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt} \Rightarrow d\vec{P} = 0$ om $\vec{F} = 0$

System av partiklar: $\vec{P} = \sum_{all i} m_i \vec{v}_i$

Växelverkan mellan två partiklar

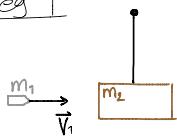


$$\frac{d\vec{P}_1}{dt} = \vec{F}_1, \quad \frac{d\vec{P}_2}{dt} = \vec{F}_2 \Rightarrow \frac{d\vec{P}_1}{dt} + \frac{d\vec{P}_2}{dt} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = 0$$

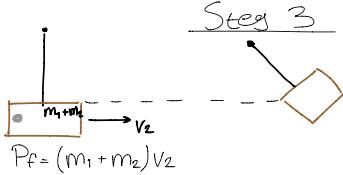
Slutsats: Totala rörelsemängden för ett slutet system bevaras.

Gevärskula

Step 1



Step 2



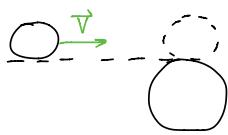
Step 3

$$\frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_2^2 = (m_1 + m_2) gh \Rightarrow v_2 = \frac{2(m_1 + m_2)gh}{m_1 + m_2}$$

Mek. energi bevaras $\Rightarrow v_2 = \sqrt{2gh}$

$$MV_1 = (m_1 + m_2)V_2 \Rightarrow V_1 = \frac{m_1 + m_2}{m_1} V_2$$

Hockeypuckar



Puckarna kommer rotera på ett visst sätt - hur?

Kollisioner

Det finns två sorters kollisioner: Elastiska och icke-elastiska.

Icke-elastisk

$$\text{Före: } \vec{P}_{\text{tot}} = m_1 \vec{V}_1 + m_2 \vec{V}_2$$

$$\text{Efter: } \vec{P}_{\text{tot}} = (m_1 + m_2) \vec{V}$$

$$\vec{P} \text{ bevaras} \Rightarrow \vec{V} = \frac{m_1 \vec{V}_1 + m_2 \vec{V}_2}{m_1 + m_2}$$

$$\text{Siffror: } m_1 = 2 \text{ kg}, V_1 = +3 \frac{\text{m}}{\text{s}}, \Rightarrow V = \frac{2 \cdot 3 - 5 \cdot 4}{2 + 5} = \frac{6 - 20}{7} = -2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$m_2 = 5 \text{ kg}, V_2 = -4 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Newton's vaga - Elastiskt

Varför kan inte två kuler elka ut med $V = \frac{v}{2}$?
 $P_i = mv, P_f = 2m \frac{v}{2}$ - Bevarad
 $k_i = \frac{1}{2}mv^2, k_f = \frac{1}{2}(2m)^2 = \frac{1}{2} \cdot 2m \frac{v^2}{2}$ - Icke bevarad

Tyngdpunkt

$$\vec{P} = \sum_{\text{alla } i} m_i \vec{v}_i = \sum_{\text{alla } i} m_i \frac{d\vec{r}_i}{dt} = \frac{d}{dt} \sum_{\text{alla } i} (m_i \vec{r}_i) = \left\{ \begin{array}{l} \text{Det: Tyngdpunkts läge } \vec{R} \\ \vec{R} = \frac{\sum m_i \vec{r}_i}{\sum m_i} = \frac{\sum m_i \vec{r}_i}{M} \end{array} \right\} = \frac{d}{dt} (M \vec{R})$$

Ex

$$\vec{R} = \frac{\sum m_i \vec{r}_i}{M}$$

$$R_x = \frac{\sum m_i r_{ix}}{M}, R_y = \frac{\sum m_i r_{iy}}{M}$$

$$R_z = \frac{0 + m_1 + 0 + m(-z)}{4m} = 0$$

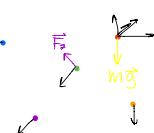
Icke konstant rörelsemängd

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \frac{d}{dt} \left[\frac{d}{dt} (M \vec{R}) \right] = M \vec{a}_{cm}$$

$$\vec{P} = \vec{P}_1 + \vec{P}_2 + \vec{P}_3 + \dots = \sum_{\text{alla } i} \vec{P}_i$$

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \frac{d\vec{P}_1}{dt} + \frac{d\vec{P}_2}{dt} + \dots = \sum_{\text{alla } i} \frac{d\vec{P}_i}{dt}$$

$\frac{d\vec{P}}{dt} = \text{Summan av alla krafter på punkt 1}$



När vi summerar alla krafter för punkt 1 ser vi att alla inbördes krafter tar ut varandra.

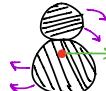
$$\boxed{\vec{F} + \vec{f} = M \vec{a}_{cm}}$$

$$\boxed{\sum_{\text{alla } i} \vec{F}_i^{\text{ext}} = M \vec{a}_{cm}}$$

Tyngdpunkts acceleration bestäms av summan av alla externa krafter.

Hur snurrar nu puckarna?

Kring puckarnas gemensamma tyngdpunkt. Summan av alla externa krafter är noll och detta innebär att tyngdpunkten inte får rotera.



Pinne

Givet

En stav

Sökt

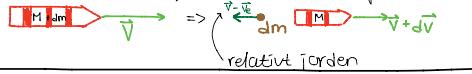
Tyngdpunkterns läge för en smal, jämntjock, homogen, stav.

$$\vec{R} = \frac{\int x dm}{M} = \frac{M}{M} \int x dx = \frac{M}{ML} \left[x^2 \right]_0^L = \frac{1}{2L} \cdot L^2 = \frac{1}{2} \cdot L$$

Massan per längdenhet: $\frac{M}{L} = \frac{dm}{dx} \Rightarrow dm = \frac{M}{L} \cdot dx$

Raketekvation

M = raketens massa, dm = bränslepartikelnas massa.



Rörelsemängden bevaras $\Rightarrow (M+dm)v = M(v+dv) + dm(v-v_e) \Rightarrow Mdv = dm \cdot v_e = \{dm = -dM\} = M \cdot dv = -dM \cdot v_e \Rightarrow$

$$dv = -v_e \frac{dM}{M} \Rightarrow \int dv = -v_e \int \frac{dM}{M} \Rightarrow v_f - v_i = v_e \cdot \ln\left(\frac{M_f}{M_i}\right) = v_e \cdot \ln\left(\frac{M_i}{M_f}\right)$$

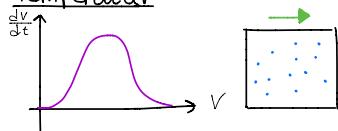
$\ln \frac{M_f}{M_i}$

Värmelära - Termodynamik

Det erfordras 100 Joule för att varma upp mängden "m" vatten till t grader C. Hur fort måste vi springa med koppen för att den kinetiska energin ska bli 100 J?

Svar: $1000 \frac{m}{s}$ är för mycket men inte mycket för mycket.

Temperatur

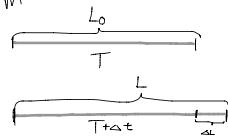


Temperatur är ett mått på ett systems genomsnittliga energi vid termisk jämvikt.

$$\begin{array}{ccc} \text{Temp:} & \xrightarrow{\text{C}} & \Delta t = 1^\circ\text{C} \\ & \xrightarrow{\text{K}} & \Delta T = 1 \text{ K} \end{array} \quad \Delta t = \Delta T \quad T(K) = t(\text{C}) + 273$$

Längdutvidning

1 dim



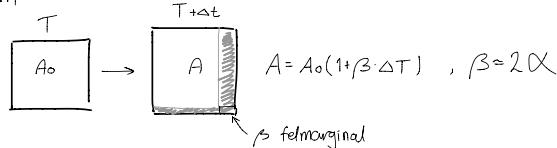
Stav med längd L_0 .

$$L = L_0(1 + \alpha \cdot \Delta T), \quad \alpha = 10^{-5}, \text{ den linjära längdutvidningskoefficienten; } \text{K}^{-1}$$

$$\Delta t = 1^\circ\text{C}$$

$$\Delta L = 1 \text{ cm}$$

2 dim



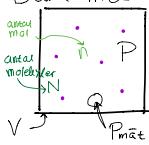
↪ felmargin

3 dim

$$V = V_0(1 + \gamma \cdot \Delta T), \quad \gamma \approx 3\alpha$$

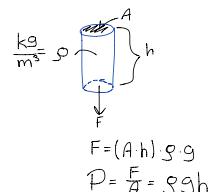
Gastermometer

Burk med gas

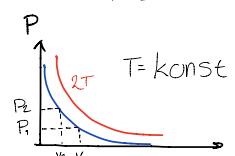


Volym: $V: \text{m}^3$

$$\text{Tryck: } P: \text{N/m}^2 = 1 \text{ Pa}, \quad 1 \text{ atm} = 1.013 \cdot 10^5 \frac{\text{N}}{\text{m}^2}$$



$$P = \frac{F}{A} = gh$$



$$P_1 V_1 = T$$

$$P_2 V_2 = T$$

$$P \cdot V = T \quad (\text{Boyles lag})$$

$$P \cdot V = C_2 T$$

$$PV = \text{konst(gasmängd)} T$$

Ideal-/allmänna gaslagen: $PV = nRT$

$$n = \text{antalet mol}$$

$$R = 8.31 \frac{\text{J}}{\text{mol} \cdot \text{K}}$$

$$N = N_A \cdot n$$

$$N_A = 6.023 \cdot 10^{23}$$

$$PV = nRT$$

P och T är lika stora oavsett om vi tar hela lådan eller bara en liten del.

Moleylitathet Boltzmanns konstant: k_B

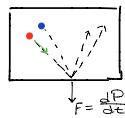
$$PV = \frac{N}{N_A} \cdot R \cdot T \Leftrightarrow P = \frac{N}{V} \cdot \frac{R}{N_A} \cdot T \Leftrightarrow P = \frac{N}{V} k_B T$$

Kinetisk gasteori

Vad är temperatur?

$$\text{Allmänna gaslagen} \Rightarrow PV = nRT \Leftrightarrow T = \frac{PV}{nR}$$

Vad är tryck?



Kraften kommer av att atomerna kolliderar med väggarna.

För endomiga molekyler: $E_{medel} = \frac{3}{2} k_B T$, $\frac{1}{2} k_B T$ i medelenergi per frihetsgrad

För tvåatomiga molekyler: $E_{medel} = \frac{3+2}{2} k_B T$, men det är bara $\frac{3}{2}$ som inverkar på trycket.

Repetition

$$PV = nRT \quad , \quad n = \text{antal mol} = \frac{N}{N_A} = \frac{\text{Antal molekyler}}{\text{Avogadros tal}}$$

$$R = 8.31$$

$$k_B = \frac{R}{N_A} \quad (\text{Boltzmann's konstant})$$

T mäts i kelvin

P mäts i $\frac{N}{m^2}$

V mäts i m^3

$$\text{Enatom: } E_{\text{medel}} = \frac{3}{2} k_B T$$

TVÅ atom: $E_{\text{medel}} = \frac{5}{2} k_B T$, $\alpha = \text{antal frihetsgrader}$, beror av temperatur, men sånt begriper inte vi.
Här: $\alpha = 5$

$$\text{Utvidgning: } L = L_0(1 + \alpha \cdot \Delta t)$$

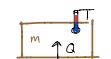
Stöttalet

$$n^* = \frac{1}{4} \frac{N}{V} \langle v \rangle$$

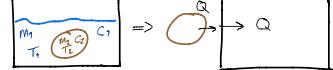
Beskriver hur många stötar per kvadratmeter.

Specifikt varme

aka Värmekapacitet



$$Q = C \cdot M \cdot \Delta T, \quad C \left[\frac{J}{kg \cdot K} \right] \quad C_{H_2O} = 4.18 \cdot 10^3 \frac{J}{kg \cdot K}$$



$$Q = m_2 \cdot C_2 (T - T_2) \quad \text{sluttemp} \\ Q = m_1 \cdot C_1 (T_1 - T) \quad \text{starttemp}$$

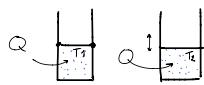
Latent varme - L

$$Q = m \cdot L, \quad L \left[\frac{J}{kg} \right]$$

$$\begin{aligned} \text{Smältvärme} &: 0.333 \cdot 10^6 \frac{J}{kg} \\ \text{Ångbildningsvärme} &: 2.26 \cdot 10^6 \frac{J}{kg} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{För vatten} \end{array} \right\}$$

Molära spec. värmef - C

$$Q = n \cdot C \cdot \Delta T$$



$T_1 > T_2$, ty det erfordras energi för att lyfta lecket.

$C_V = \text{volymen}$
är konstant

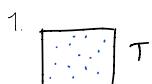
$C_P = \text{Trycket}$
är konstant

C_V för enatomig gas

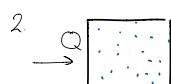
$$E_{\text{medel}} = \frac{3}{2} k_B T$$

$$\text{Sammanlagd energi} = \text{Inre energi} = E^{int} = N E_{\text{medel}} = N \cdot \frac{3}{2} k_B T = \frac{3}{2} \frac{R}{N_A} N T = \frac{3}{2} n R T$$

Vi håller volymen konstant och tillför energi Q: $Q = n C_V \Delta T$



$$E^{int} = \frac{3}{2} n R T$$



$$Q = \Delta E^{int} = n \cdot \frac{3}{2} R \cdot \Delta T$$

$$C_V = \frac{3}{2} R \quad \text{för enatomig gas}$$

$$C_V = \frac{5}{2} R \quad \text{för tvåatomig gas}$$

Termodynamikens första huvudsats

Om energi tillförs leds det in energi i objektet.

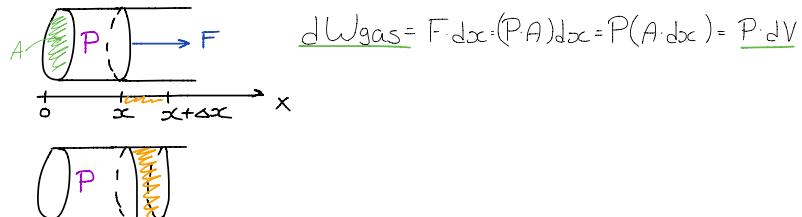
$$Q = \Delta E^{\text{int}} + W_{\text{gas}}$$

(alt. $Q + W_{\text{omgjuring}} = \Delta E^{\text{int}}$)

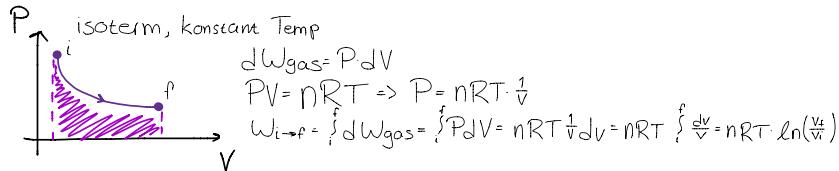
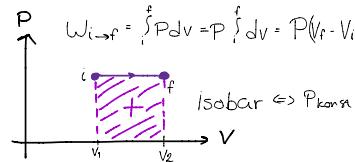
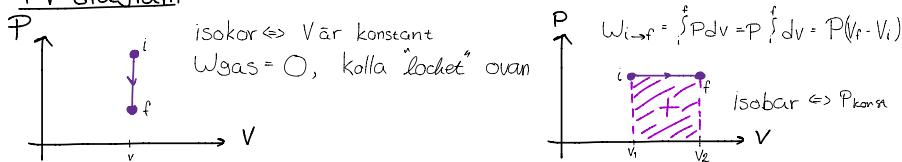
Till fuskflapp: $PV=nRT$

$$Q = \Delta E^{\text{int}} + W_{\text{gas}}$$

Wgas



PV-diagram



Repetition

$$PV = nRT$$

$$Q = \Delta E^{\text{int}} + W_{\text{gas}}$$

Enatomig gas: $E_{\text{ideal}} = \frac{3}{2}k_B T$

$$E^{\text{int}} = N \frac{3}{2}k_B T$$

$$\Delta E^{\text{int}} = N \left(\frac{3}{2}k_B \right) \Delta T = n \frac{3}{2}R \Delta T$$

$$C_V = \frac{3}{2}R \Rightarrow E^{\text{int}} = n C_V \Delta T$$

Ex

Mät temp i en gasbehälte.

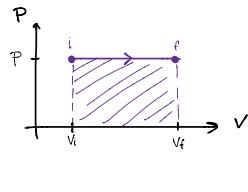
Kasta kring behälten.

Mät temp igen.

} Har den ändrats? Nej, se förmel. Den gäller alltid, oavsett volym.

Isobar

Relation mellan C_V och C_P .



$$W_{\text{gas}} = P(V_f - V_i)$$

$$\Delta E^{\text{int}} = n C_V (T_f - T_i)$$

$$Q = n C_P (T_f - T_i)$$

$$PV_i = nRT_i$$

$$PV_f = nRT_f$$

$$Q = \Delta E^{\text{int}} + W_{\text{gas}}$$

$$n C_P (T_f - T_i) = n C_V (T_f - T_i) + P(V_f - V_i)$$

$$n C_P (T_f - T_i) = n C_V (T_f - T_i) + n R (T_f - T_i)$$

$$C_P = C_V + R$$

	C_V	C_P
1 atom	$\frac{3}{2}R$	$\frac{5}{2}R$
2 atom	$\frac{5}{2}R$	$\frac{7}{2}R$

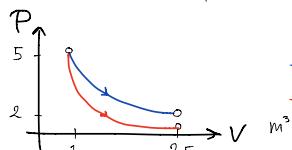
$$Q = n C_V \Delta T$$

Välj C beroende av situation.

Adiabat

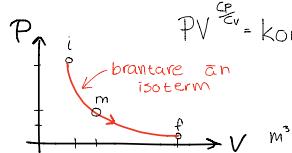
$$Q = 0$$

Inget värmeutbyte med omgivningen (Gör något slitsnabbt så kan vi försumma värmeutbytet)



isoterm
adiabat

Gasen uträknar ett arbete, men $Q=0$ medför att den inre energin "betalar" för detta arbete.



Nu har vi gått igenom fyra idealiserade processer och nedan följer en sammanfattning:

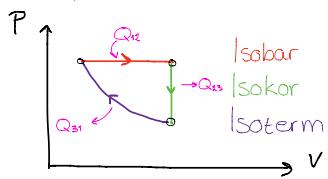
	isotermer	isobar	isoterm	Adiabat
W_{mg}	0	$-P(V_f - V_i)$	$nRT \ln \frac{V_f}{V_i}$	$nC_V(T_f - T_i)$
Q	$nC_V(T_f - T_i)$	$nC_P(T_f - T_i)$	$nRT \ln \frac{V_f}{V_i}$	0
ΔE^{int}	$nC_V(T_f - T_i)$	$nC_P(T_f - T_i)$	0	$nC_V(T_f - T_i)$

W_{gas} (byt tecken)

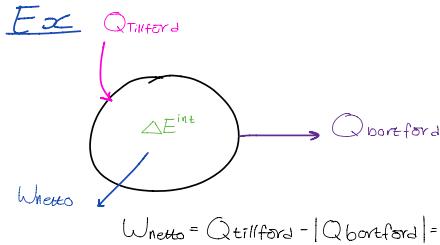
Temp är ett mått på den inre energin.

1:a huvudsatsen: $\Delta E^{\text{int}} = Q + W_{\text{mg}} \Leftrightarrow Q = \Delta E^{\text{int}} + W_{\text{gas}}$

Kretsprocesser

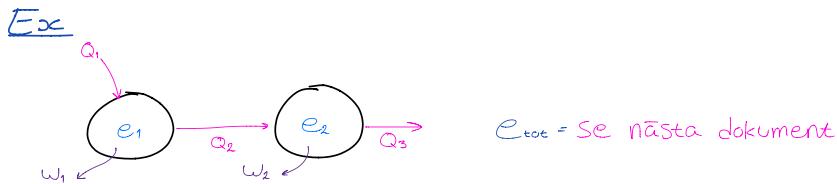


Verkningsgrcd för process: e (ibland η): $e = \frac{\sum w_{i,gas}}{\sum Q_{i, pos}}$ $= \frac{w_{1 \rightarrow 2} + \cancel{w_{2 \rightarrow 3}} + \cancel{w_{3 \rightarrow 1}}}{Q_{12}}$
 Alla "positiva Q"
 (Alternativ: $Q_{1 \rightarrow 2}$, $Q_{2 \rightarrow 3}$, $Q_{3 \rightarrow 1}$)

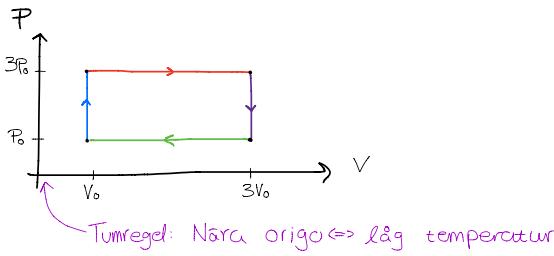


$$W_{netto} = Q_{tillförd} - |Q_{bortförd}| = Q_{tillförd} + Q_{bortförd}$$

$$e = \frac{\sum w_i}{\sum Q_{i, pos}} = \frac{\sum Q_i}{\sum Q_{i, pos}}$$

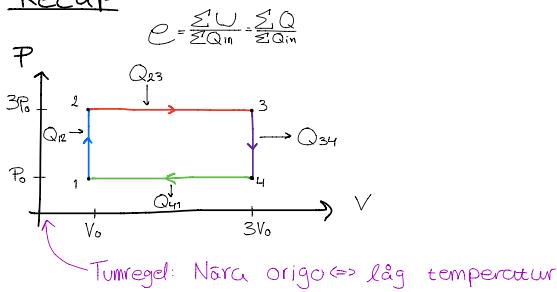


$$e_{tot} = \text{Se nästa dokument}$$



Efter lunden

Recap



$$\epsilon = \frac{W_{12} + W_{34}}{Q_{12} + Q_{34}} = \frac{6P_0V_0 - 2P_0V_0}{nC_V(T_2 - T_1) + nC_P(T_3 - T_2)}$$

$$Q_{12} = nC_V(T_2 - T_1)$$

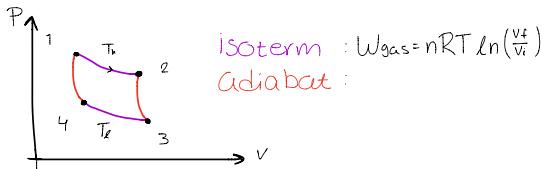
$$Q_{23} = nC_P(T_3 - T_2)$$

$$W_{23} = \int P dV = P \int dV = 3P_0(V_3 - V_2) = 3P_0(3V_0 - V_0) = 6P_0V_0$$

$$W_{41} = P_0(V_0 - 3V_0) = -2P_0V_0$$

$$\frac{6P_0V_0 - 2P_0V_0}{n\frac{5}{2}R(T_2 - T_1) + n\frac{5}{2}R(T_3 - T_2)} = \frac{-4P_0V_0}{-} = \frac{4nRT_1}{n\frac{5}{2}R2T_1 + n\frac{5}{2}R6T_1} = \frac{4}{3+5} = \frac{4}{18} = 0.22$$

Carnot Process



$$\epsilon = \frac{nRT_h \ln(\frac{V_2}{V_1}) + nRT_c \ln(\frac{V_4}{V_3})}{nRT_h \ln(\frac{V_2}{V_1})} =$$

$$P_1 \cdot V_1 = P_2 \cdot V_2$$

$$P_2 \cdot V_2^{\gamma} = P_3 \cdot V_3^{\gamma}$$

$$P_3 \cdot V_3 = P_4 \cdot V_4$$

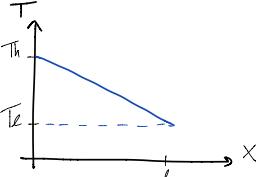
$$\times P_4 \cdot V_4^{\gamma} = P_1 \cdot V_1^{\gamma}$$

$$\frac{P_1 \cdot V_1}{V_1} \cdot \frac{P_2 \cdot V_2}{V_2} \cdot \frac{P_3 \cdot V_3}{V_3} \cdot \frac{P_4 \cdot V_4}{V_4} = V_1 V_2 V_3 V_4 = V_2 V_3 V_4 V_1 \Leftrightarrow (V_2 V_3)^{\gamma-1} = (V_1 V_4)^{\gamma-1} \Leftrightarrow V_2 V_4 = V_1 V_3 \Leftrightarrow \frac{V_4}{V_3} = \frac{V_1}{V_2} \Rightarrow \ln \frac{V_4}{V_3} = -\ln \frac{V_1}{V_2}$$

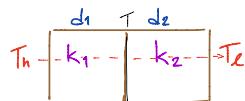
$$\epsilon = \frac{T_h \ln \frac{V_2}{V_1} + T_c (-\ln \frac{V_4}{V_3})}{T_h \ln(\frac{V_2}{V_1})} = \frac{T_h - T_c}{T_h}$$

Värmeledning (Tänk på Kirchoff)

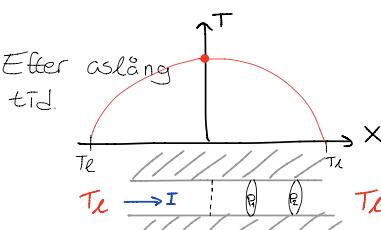
$$P = \frac{dQ}{dx} = kA \cdot \frac{T_h - T_c}{x}$$



Värmeflöde genom tvärsnitts area



$$P = kA \cdot \text{grad}(T) = -kA \cdot \frac{dT}{dx}$$



$$P_1 = -KA \left(\frac{dT}{dx} \right)_1$$

$$P_2 = -KA \left(\frac{dT}{dx} \right)_2$$

Ex

Enatomin gas: $C_V = \frac{3}{2}R$, $C_P = \frac{5}{2}R$

$$PV = nRT$$

$$Q = \Delta E^{int} + W_{gas}$$

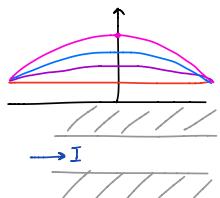
Q_{12} : Positiv ty temperaturen ökar.

Q_{23} : ————— " —————

Q_{34} : Negativ, temp minskar

Q_{41} : ————— " —————

$$\begin{aligned} T_2 &= 3T_1 \\ T_3 &= 9T_1 \\ T_4 &= 3T_2 \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} T_2 &= 3T_1 \\ T_3 &= 9T_1 \end{aligned} \right\} T_3 = 9T_1$$

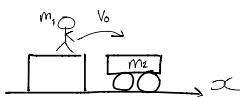


xEfter 1 nanosekund.

Det alstras energi och ingen energi transporteras iväg, pga
avsaknaden av temperaturlönnaden (= 0.)

- ✗ Temp stiger \Rightarrow energi börjar transporteras bort pga tempförlusten
- ✗ Temp stiger mer \Rightarrow mer energi transporteras bort
- ✗ Vi når till slut stationärt läge.

8.47, s.21



Givet

$$m_1 = 60 \text{ kg}$$

$$m_2 = 120 \text{ kg}$$

$$V_0 = 4.0 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$\mu_k = 0.40$$

Sökt

a) Sluthastighet hos m_1 & m_2

b) friktionskraften under glidningsfasen

c) Glidtid

d) ΔP_{m_1} & ΔP_{m_2}

e) Δx under glidning

f) Hur långt rullar vagnen under glidningsfasen

g) Glidning på vagnen.

h) ΔK_{m_1} & ΔK_{m_2}

Lösning

a) Inga externa krafter. Friktion finns men är inräknat i systemet.

$$P_i = m_1 V_0$$

$$P_f = (m_1 + m_2)V \Rightarrow V = \frac{m_1}{m_1 + m_2} \cdot V_0 = 1.33 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

b) $F = \mu_k N = \mu_k \cdot mg = 235 \text{ N}$

c) Konst retardation. Eller konst acc av vagnen.

$$a = \frac{f}{m} = -\frac{235}{60}$$

$$\Delta V = a \cdot \Delta t \Leftrightarrow 1.33 - 4.0 = -\frac{235}{60} \cdot \Delta t \Leftrightarrow \Delta t = 0.68 \text{ s}$$

d) $\Delta P_{m_1} = (V - V_0)m_1 = -160 \frac{\text{kgm}}{\text{s}}$
 $\Delta P_{m_2} = (V - 0)m_2 = 160 \frac{\text{kgm}}{\text{s}}$

e) $V_f^2 - V_i^2 = 2as$ $s = \Delta x$

$$\left. \begin{array}{l} V_f = 1.33 \\ V_i = 4.0 \\ a = -\frac{235}{60} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \end{array} \right\} \Delta x = \frac{V_f^2 - V_i^2}{2a} = 181 \text{ m}$$

f) $V_f^2 - V_i^2 = 2as$

$$\left. \begin{array}{l} V_f = 1.33 \\ V_i = 0 \\ a = \frac{235}{120} \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \end{array} \right\} \Delta x = 0.45 \text{ m}$$

g) Hur mycket längre fram än vagnen har vi glidit?

$$\Delta x' = 1.81 - 0.45 = 1.36$$

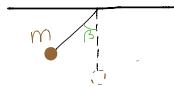
e) $\Delta K_{m_1} = \frac{1}{2} m_1 V_f^2 - \frac{1}{2} m_1 V_i^2 = -426.7 \text{ J}$
 $\Delta K_{m_2} = \frac{1}{2} m_2 V_f^2 - \frac{1}{2} m_2 V_i^2 = 106.7 \text{ J}$

De återstående Joulen?

Arbete som friktionen uträttar?

f) $\Delta x' = 320 \text{ N}$

Accelerationsmätare



Givet
 $\beta = 30^\circ$

Sökt
accelerationen

Lösning Friläggning

$$\begin{aligned} T_y &= T \cdot \cos\beta = mg \\ T_x &= T \cdot \sin\beta = m \cdot a \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{tan } \beta = \frac{a}{g} \\ a = g \cdot \tan\beta = 5.6 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \end{array} \right\}$$

Pojke på gunga



Givet
Pojke ska gunga sig själv
 $m_1 g = 160 \text{ N}$
 $m_2 g = 320 \text{ N}$
 $T = 250 \text{ N}$

Sökt
a) a
b) kraften på sittbrädet

Lösning

Modifierar: $m_1 = 16 \text{ kg}$
 $m_2 = 32 \text{ kg}$

a) $F_\uparrow - F_\downarrow = (m_1 + m_2) a \Leftrightarrow 2T - (m_1 + m_2) g = (m_1 + m_2) a \Rightarrow a = \frac{2T - (m_1 + m_2) g}{m_1 + m_2}$

b)

$$T + N - m_2 g = m_2 a \Rightarrow N = m_2(a + g) - T$$

Duggan

Allt fram till torsd förra veckan.

Inte entropi.

Man får ha med:

Räknare

Formelsamling

Tabell

Fuskapp

Repetition

$$PV = nRT$$

$$dQ = dE^{\text{int}} + dW_{\text{gas}} \Rightarrow Q = \Delta E^{\text{int}} + W_{\text{gas}}$$

$\nwarrow \omega > 0, \text{ gasen expanderas}$
 $\searrow \omega < 0, \text{ gasen komprimeras}$

$\omega > 0, \text{ energi tillförs till gasen}$

Isoterm: $W_{\text{gas}} = nRT \cdot \ln\left(\frac{V_f}{V_i}\right)$, T konst.

$$Q = nRT \cdot \ln\left(\frac{V_f}{V_i}\right) \text{ ty } E^{\text{int}} = 0$$

Isokor: $Q = nC_V \Delta T$

Isobar: $Q = nC_P \Delta T$

$\boxed{\Delta E^{\text{int}} = nC_V \Delta T} \leftarrow \text{Alltid!}$

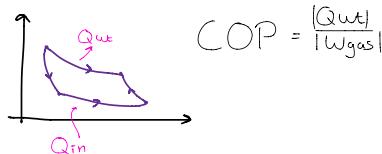
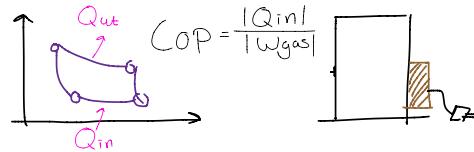
Kretsprocesser: Medurs \Rightarrow Tillverka mekanisk arbete. Verkningsgrad: $e = \frac{\sum W_{\text{gas}}}{\sum Q_{\text{pos}}} = \frac{\sum Q_{\text{ut}}}{\sum Q_{\text{pos}}}$

Kylmaskin

Värme pump

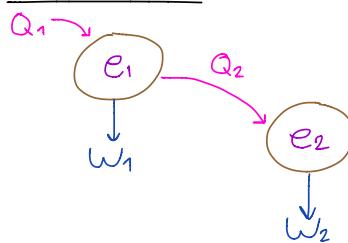


Kylskåp



$$COP = \frac{|Q_{\text{ut}}|}{|W_{\text{gas}}|}$$

Verkningsgrad



$$e = \frac{W_1 + W_2}{Q_1}, \quad e_1 = \frac{W_1}{Q_1}, \quad e_2 = \frac{W_2}{Q_2} \quad e = \frac{e_1 Q_1 + e_2 Q_2}{Q_1} = \frac{e_1 Q_1 + e_2 (Q_1 - e_1 Q_1)}{Q_1}$$

$$W_1 = e_1 Q_1, \quad W_2 = e_2 Q_2 \quad = e_1 + e_2 - e_1 e_2$$

$$Q_2 = Q_1 - W_1$$

E_x

$$e_1 = 40\% \quad W_1 = 40 \text{ J}$$

$$e_2 = 20\% \Rightarrow |Q_2| = 60 \text{ J} \Rightarrow W_2 = 12 \text{ J} \Rightarrow$$

$$Q_1 = 100 \text{ J}$$

$$e = \frac{52}{100} = 0.52$$

$$e = 0.40 + 0.2 - 0.4 \cdot 0.2 = 0.60 - 0.08 = 0.52$$

Entropi: S

$$\frac{dS}{dT} = \frac{dQ}{T}$$



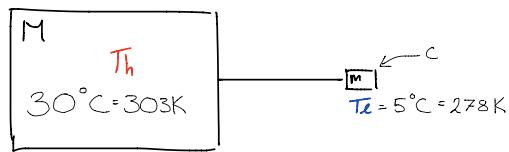
for ett slutet system: $\Delta S \geq 0$



$$dS_e = \frac{dQ}{T_h}$$

$$dS_h = -\frac{dQ}{T_h} \quad (\text{by laminar system})$$

$$dS_{\text{tot}} = dS_h + dS_e = dQ \left[\frac{1}{T_h} - \frac{1}{T_c} \right] > 0$$



$$\Delta S_{\text{heat}} = \int \frac{dQ}{T_h} = \frac{1}{T_h} \int dQ = \frac{1}{T_h} \int m c dT = -\frac{1}{T_h} mc(T_h - T_c) = -\frac{mc\Delta T}{T_h}$$

$$= -1.418 \cdot 10^3 \cdot \frac{1.5}{303} \frac{1}{K}$$

$$\Delta S_{\text{entropy}} = \int \frac{dQ}{T_c} = \int \frac{mc dT}{T_c} = mc \int \frac{dT}{T} = mc \ln \frac{T_f}{T_i} = 1.418 \cdot 10^3 \ln \frac{303}{278}$$

Svängningar

$$\begin{aligned} \vec{F} &= -kx\hat{i} \\ \vec{F} &= m\ddot{x} \\ \ddot{x} &= \frac{kx}{m}\hat{i} \end{aligned}$$

$$-kx\hat{i} = m \frac{d^2x}{dt^2}\hat{i} \Rightarrow m \frac{d^2x}{dt^2} = -kx \Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m}x = 0$$

Allm lösning: $x(t) = A \cos\left[\frac{\omega}{m}t + \phi\right]$ ϕ : faskonstant, A : amplitud

$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$: vinkelhastighet [rad/s , s^{-1}],

$\omega = 2\pi f$

$T = \frac{1}{f} = \frac{2\pi}{\omega}$, periodtid

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

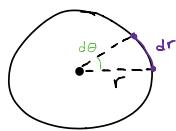
Varianter: $x(t) = A \sin(\omega t)$: $x=0$ när $t=0$ och \dot{x} går åt höger
 $x(t) = -A \sin(\omega t)$: — || — och \dot{x} går åt vänster

Rotationsrörelse Av STEL kropp runt FIX axel.



Rörelseenergi: $dK_r = \frac{1}{2}dm \cdot v^2 = \frac{1}{2}dm(r\omega)^2$
 Totala: $K_r = \int dK_r = \int_{\text{hela kroppen}} \frac{1}{2}dm r^2 \omega^2 = \frac{1}{2}\omega^2 \int_{\text{hela k.}} r^2 dm$ Jfr med partikel: $K = \frac{1}{2}v^2 \cdot m$

Kropp/axel har ett töghetsmoment: $I = \int_{\text{hela k.}} r^2 dm$



$$\frac{dr}{dt} = r \frac{d\theta}{dt} \quad \frac{dr}{dt} = r \frac{d\theta}{dt} \Rightarrow V = r \cdot \omega$$

Translation

Läge: \vec{x}

Hastighet: $\vec{v} = \frac{d\vec{x}}{dt}$

Acceleration: $\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$

$$x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$

$$v_f^2 - v_i^2 = 2 a s$$

Rotation

Läge: θ

Hastighet: $\omega = \frac{d\theta}{dt}$

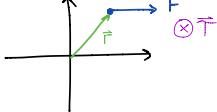
Acceleration: $\alpha = \frac{d\omega}{dt}$

$$\theta_f - \theta_i = \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$$

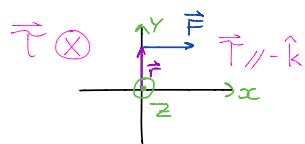
$$\omega_f^2 - \omega_i^2 = 2 \alpha \Delta \theta$$

Vridande moment: $\vec{\tau}$

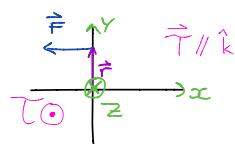
$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$$



Riktningen för $\vec{\tau}$ sammanfaller inte med rotationen.



Medurs



Moturs

Rörelsemängdsmoment: \vec{L}

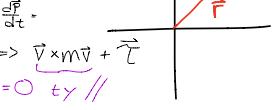
$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{P} = \vec{r} \times (m\vec{v})$$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{1}{dt} (\vec{r} \times \vec{P}) = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{P} + \vec{r} \times \frac{d\vec{P}}{dt}.$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} \times m\vec{v} + \vec{r} \times \vec{F} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times m\vec{v} + \vec{\tau} \Leftrightarrow \vec{v} \times m\vec{v} + \vec{\tau}$$

$$\vec{\tau} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

$$\text{Partiklar: } \vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt}$$

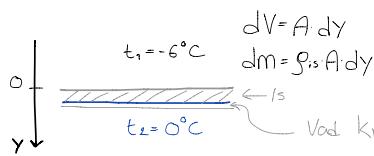
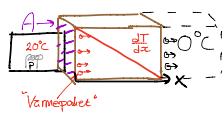


To be continued.

Diffluationer

Hur lång tid tar det för att bilda ett isställe på en sjö under idealda förhållanden?

$$P = \frac{dQ}{dt} = -k \cdot A \cdot \frac{dT}{dx}$$



Energim som frigörs vid bildning styrs av temperaturgradienten $\frac{dT}{dx}$, därför går det längsammare och längsammare att bilda tjockare is.

Genererad energi = Borttransporterad energi

$$\frac{dQ}{dt} \rightarrow \frac{dAdyL}{dt} = k \cdot A \cdot s_i \cdot \frac{dy}{dt}$$

$$= k \cdot A \cdot s_i \cdot \frac{T_2 - T_1}{y}$$

$$\frac{dAdyL}{dt} = k \cdot A \cdot \frac{\Delta T}{y}$$

$$S \cdot L \cdot \frac{dy}{dt} = k \cdot \frac{\Delta T}{y}$$

$$S \cdot L \cdot Y \cdot \frac{dy}{dt} = k \cdot \Delta T \quad \frac{dy}{dt} \Rightarrow \text{Hur snabbt isen växer.}$$

$$\text{Sökt } y \rightarrow x \quad Y \cdot dy = \frac{k \cdot \Delta T}{S \cdot L} \cdot dt \quad \text{Sökt } L$$

$$\int Y \cdot dy = \frac{k \cdot \Delta T}{S \cdot L} \cdot \int dt$$

$$\frac{1}{2} Y_f^2 = \frac{k \cdot \Delta T}{S \cdot L} \cdot t_f$$

$$t_f = \frac{L \cdot S}{2 \cdot k \cdot \Delta T} \cdot Y_f^2$$

Sökt: Tid för att bilda 10 cm is

K: Värmeledningsförmåga hos isen.

Hög temperaturförändring $\Rightarrow 0 \rightarrow -$ Mycket \Rightarrow Snabbare frysning.

Hög värmeledningsförmåga \Rightarrow Bra på att transportera bort energin \Rightarrow Snabbare frysning.

Vägor

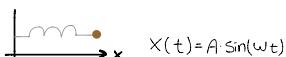
• Mekaniska vågor

- Kräver medium

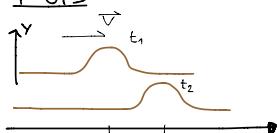
• Elektromagnetiska vågor

- Behöver inget medium

Vägor är en form av störning.



Puls



Störning: $Y(x, t)$: Transversell

Störning är vinkelrät mot \vec{v} .

Longitudinell

Störning är parallell med \vec{v} .

Ex

$$Y(x, t) = \frac{20}{(x - 30t)^2 + 10}$$

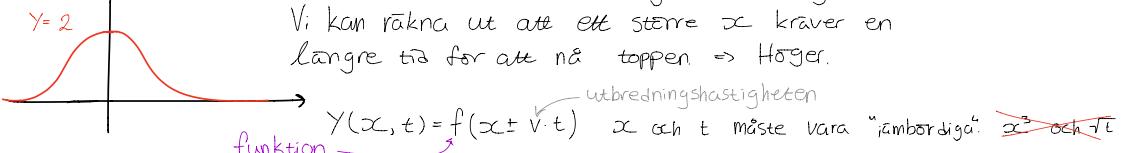
$$t=0$$

$$Y=2$$

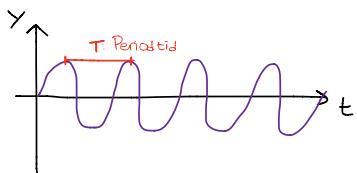
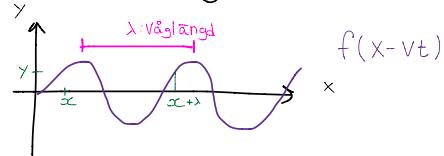
Vilket håll rör sig vågen åt?

När $(x - 30t) = 0$ är vågen som högst.

Vi kan räkna ut att ett större x kräver en längre tid för att nå toppen \Rightarrow Höger.



Harmoniska vågor



Matte

Harmonisk våg: $t=0$

$$Y = A \sin(\alpha x)$$

$$A(\alpha x + \lambda) = \alpha x + 2\pi$$

$$\alpha x + \alpha \lambda = \alpha x + 2\pi \Rightarrow \alpha = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} : \text{Cirkulära vågtal. enhet } [m^{-1}]$$

$t = \text{"vad som helst"}$

$$Y(x, t) = A \sin\left(\frac{2\pi}{\lambda}(x - vt)\right)$$

$$Y(x, t) = A \cdot \sin\left[\frac{2\pi}{\lambda}(x - \lambda ft)\right] = A \cdot \sin\left[\frac{2\pi}{\lambda}x - 2\pi ft\right]$$

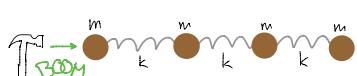
$$Y(x, t) = \sin[kx - \omega t] = A \cdot \sin\left[2\pi \frac{x}{\lambda} - 2\pi \frac{t}{T}\right]$$

$$\text{Mer allmänt: } Y(x, t) = A \cdot \sin[kx - \omega t + \phi]$$

Partikelhastighet: v_p

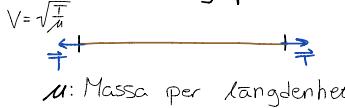
$$v_p = \frac{dy}{dt} = -\omega \cdot A \cos(kx - \omega t)$$

Fashastigheten



Hög fashastighet: Stora fjädrar
Lätta kuler

Transversell våg på en sträng

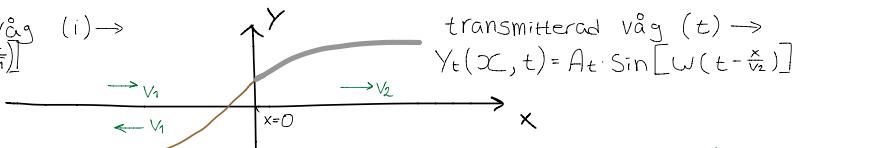


μ : Massa per längdenhet

Reflektion och transmissionen av vågor

$$Y(x, t) = A \cdot \sin(kx - \omega t)$$

Infallande, harmonisk, våg (i) \rightarrow
 $y_i(x, t) = A_i \cdot \sin\left[\omega\left(t - \frac{x}{v_1}\right)\right]$



$$y_r(x, t) = A_r \cdot \sin\left[\omega\left(t + \frac{x}{v_1}\right)\right]$$

transmitterad våg (t) \rightarrow

$$y_t(x, t) = A_t \cdot \sin\left[\omega\left(t - \frac{x}{v_2}\right)\right]$$

$$\omega \frac{x}{v_1} = 2\pi f \frac{x}{\lambda_1} \quad v_1 = f \cdot \lambda_1 \Rightarrow \frac{f}{v_1} = \frac{1}{\lambda_1} \quad \left\{ \frac{2\pi}{\lambda_1} \cdot x - kx \right.$$

- 1) Tråden hänger ihop överut. Så även i $x=0$. $\Rightarrow y_i + y_r = y_t \Rightarrow [A_i + A_r = A_t]$
- 2) $\frac{d}{dx}(y_i + y_r) = \frac{d}{dx}(y_t) \Rightarrow \frac{1}{v_1}(A_i - A_r) = \frac{1}{v_2} A_t$

$$\begin{aligned} \text{Algebra} \Rightarrow A_t &= \frac{2v_2}{v_2 + v_1} \cdot A_i \\ &\Rightarrow A_r = \frac{v_2 - v_1}{v_2 + v_1} \cdot A_i \end{aligned}$$

Om vågen reflekteras mot ett medium där fashastigheten är lägre \Rightarrow fasspräng på π -radianer.

Brytningsindex

$$n = \frac{c}{v} \quad [c = \text{ljuset hastighet i vakuum} = 3 \cdot 10^8 \frac{\text{m}}{\text{s}}]$$

$$n_{\text{glas}} \approx 1.5$$

$$v_{\text{glas}} \approx 2 \cdot 10^8 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Interferens

$$Y_1 = A \cdot \sin(kx - \omega t)$$

$$Y_2 = A \cdot \sin(kx - \omega t + \varphi)$$

$$Y_{\text{tot}} = Y_1 + Y_2 = A [\sin(kx - \omega t) + \sin(kx - \omega t + \varphi)] = 2A \cos \frac{\varphi}{2} \cdot \sin \left(kx - \omega t + \frac{\varphi}{2} \right)$$

$\xrightarrow{\quad \sin(\alpha + \beta) = 2 \cos \frac{\alpha - \beta}{2} \cdot \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \quad}$

Extremfall: Konstruktiv interferens uppstår när $\frac{\varphi}{2} = m\pi$ ($m \in \mathbb{N}$)

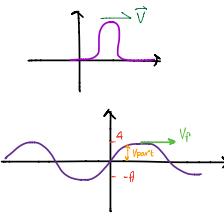
$$\cos \frac{\varphi}{2} = 1 \Leftrightarrow \frac{\varphi}{2} = 0, 2\pi, \dots$$

$$\cos \frac{\varphi}{2} = -1 \Leftrightarrow \frac{\varphi}{2} = \pi, 3\pi, 5\pi, \dots$$

Extremfall: Destruktiv interferens

$$\cos \frac{\varphi}{2} = 0 \Rightarrow \frac{\varphi}{2} = (2m+1)\frac{\pi}{2} \quad (m \in \mathbb{N})$$

Ref
Vägor: $f(x \pm vt)$



Harmoniska vågor: $y(x,t) = A \sin(kx - \omega t + \phi) = A \sin[2\pi(\frac{x}{\lambda} - \frac{\omega t}{2\pi}) + \phi]$

 $k = \frac{2\pi}{\lambda}$
 $\Delta\phi = \Delta x k = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda}$
 $v_{part} = \frac{dy}{dt}$

Interferens



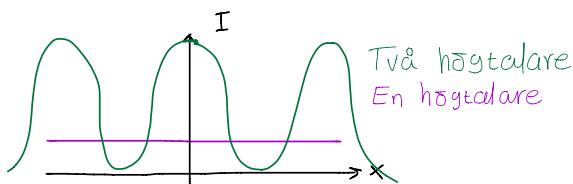
$y_1 = A \sin(kx - \omega t)$
 $y_2 = A \sin(kx - \omega t + \phi)$

$y = y_1 + y_2 = 2A \cos \frac{\phi}{2} \cdot \sin(kx - \omega t + \frac{\phi}{2})$
 Konstruktiv interferens: $\cos \frac{\phi}{2} = \pm 1$
 Destruktiv interferens: $\cos \frac{\phi}{2} = 0$
 "Mellanläge": $|\cos \frac{\phi}{2}| \in (0,1)$

Intensitets-Effekt/ytteenhet

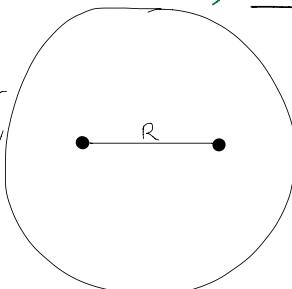


$I \sim (\text{amplituden})^2$



Ex

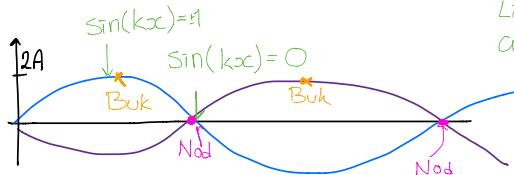
Hur många glöningar uppstår konstruktiv interferens givet:
 $R = 3 \text{ m}$
 $\lambda = 1 \text{ m}$



Ständande vågor

$y_1 = A \sin(kx - \omega t)$
 $y_2 = A \sin(kx + \omega t)$

$y_{\text{tot}} = y_1 + y_2 = A [\sin(kx) \cos(\omega t) - \cos(kx) \sin(\omega t) + \sin(kx) \cos(\omega t) + \cos(kx) \sin(\omega t)] = 2A \underbrace{\sin(kx) \cos(\omega t)}_{\text{Lägesberoende amplitud}}$

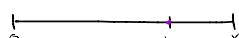


Vägor som trivs på en sträng

Med ena änden av strängen fixerad trivs samtliga våglängder.

Med båda ändarna fixerade trivs bara de våglängder som uppfyller:

$\sin(kL) = 0 \Rightarrow kL = m\pi, m \in \mathbb{Z}^+$



$\lambda = \frac{2\pi}{k} = \frac{2\pi}{\frac{m\pi}{L}} = \frac{2L}{m} \Rightarrow k = \frac{\pi}{L} \Rightarrow \lambda = 2L$

Grundton

$k = \frac{2\pi}{L} \Rightarrow \lambda = L$

1a överton

$k = \frac{3\pi}{L} \Rightarrow \lambda = \frac{2}{3}L$

2a överton

Svängningar

$$Y_1 = A \cos(k_1 x - \omega_1 t)$$

$$Y_2 = A \cos(k_2 x - \omega_2 t)$$

Örat i $x=0$:

$$Y_1 = A \cos(-\omega_1 t) = A \cos(2\pi f_1 \cdot t)$$

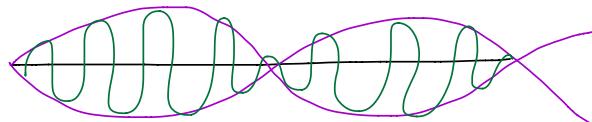
$$Y_2 = A \cos(\omega_2 t) = A \cos(2\pi f_2 \cdot t)$$

$$Y_{\text{tot}} = A [\cos(2\pi f_1 \cdot t) + \cos(2\pi f_2 \cdot t)] \\ = 2A \left[\cos\left(2\pi \frac{f_1 - f_2}{2} \cdot t\right) \cdot \cos\left(2\pi \frac{f_1 + f_2}{2} \cdot t\right) \right]$$

Cos för liten frekvens
 $f = 0.5 \text{ Hz}$

Cos för stor f.
 $f = 440.5 \text{ Hz}$

Liten frekvens



Stor frekvens.

Brytningsindex

$$n = \frac{c}{v} \Leftrightarrow \text{Brytningsindex för ett visst medium} = \frac{\text{Ljushastigheten}}{\text{Fästahastigheten i mediet}}$$

$$n_{\text{glas}} = 1.5 \Rightarrow v_{\text{glas}} = \frac{3 \cdot 10^8}{1.5} = 2 \cdot 10^8$$

Optisk väg

luft λ

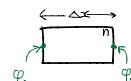


$$C = \lambda f$$

$$f = \frac{c}{\lambda}$$

$$f' = \frac{c}{\lambda n} \Rightarrow \lambda = n \lambda' \Rightarrow \lambda' = \frac{\lambda}{n}$$

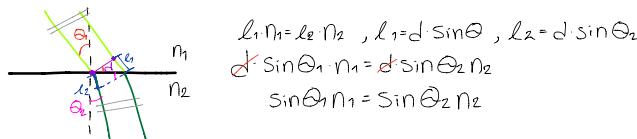
Δ



$$\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 = k \cdot \Delta x = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \Delta x = 2\pi \frac{\Delta x}{\frac{\lambda}{n}} = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \underline{\Delta x \cdot n}$$

Optisk väg

Brytningslagen

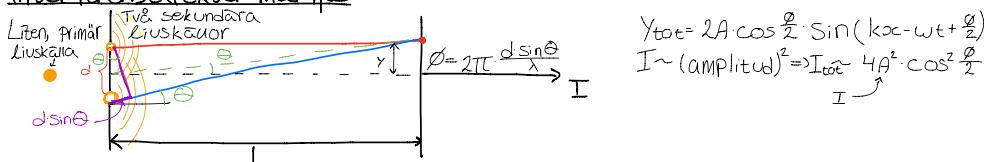


$$l_1 \cdot n_1 = l_2 \cdot n_2, l_1 = d \cdot \sin \theta_1, l_2 = d \cdot \sin \theta_2$$

$$\cancel{\sin \theta_1 \cdot n_1 = d \cdot \sin \theta_2 \cdot n_2}$$

$$\sin \theta_1 \cdot n_1 = \sin \theta_2 \cdot n_2$$

Interferenseffekter med ljus



$$Y_{\text{tot}} = 2A \cos \frac{\varphi}{2} \cdot \sin(kx - \omega t + \frac{\varphi}{2})$$

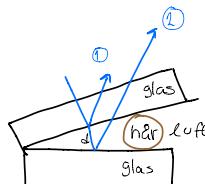
$$I \sim (\text{amplitud})^2 \Rightarrow I_{\text{tot}} \sim 4A^2 \cdot \cos^2 \frac{\varphi}{2}$$

1, är första fransen

Om punkten p ligger vid den första ljusa fransen: $d \sin(\theta) = m \cdot \lambda = \lambda$

För små vinkelar: $\sin \theta \approx \tan \theta = \frac{y}{L} \Rightarrow d \cdot \frac{y}{L} = \lambda \Rightarrow d = \frac{L \cdot \lambda}{y}$

Mätning



Vägskillnad mellan 1 och 2 är $2d$.

$$2d = m \lambda \Rightarrow \text{destruktiv interferens}$$

$$\text{For konstruktiv interferens: } 2d = (m + \frac{1}{2}) \lambda$$

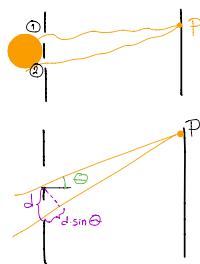
$$m \in \mathbb{N}$$

$$m \in \mathbb{N}$$

Verktyg

$$Y(x, t) = A \sin(kx - \omega t + \phi)$$

Young's dubbelspalt: $Y_1 = A \sin(kx - \omega t)$



$$Y_2 = A \sin(k(x+d) - \omega t + \phi) \quad \text{Fasvinkel pga skilnaden i väg till punkten } P$$

$$\phi = \frac{2\pi}{\lambda} d \sin \theta$$

$$Y = Y_1 + Y_2 = 2A \cos \frac{\phi}{2} \cdot \sin(kx - \omega t + \frac{\phi}{2})$$

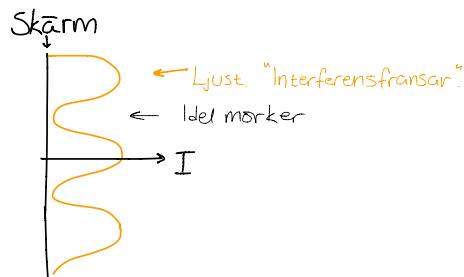
Intensiteten $\sim (\text{Amplitud})^2$

$$I_{\text{tot}} \sim 4A^2 \cos^2 \frac{\phi}{2}$$

$$I_{\text{max}} = 4A^2 = 4I_1$$

Vägor med olika amplitud

$$\text{Allmänt: } I_{\text{tot}} = I_1 + I_2 + 2\sqrt{I_1 I_2} \cdot \cos \phi$$



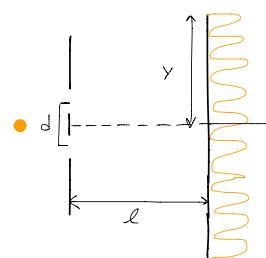
Ex - Dubbelspalt

Givet

$$\lambda = 589 \text{ nm}$$

$$l = 2.00 \text{ m}$$

$$y_{10} = 7.96 \text{ m} \leftarrow \text{min}$$



Sökt

$$d$$

Lösning

$$d \cdot \sin \theta = m \lambda$$

Centralt max: $m=0$

$$\text{Ivars snabbformel: } \lambda = \frac{d \cdot y}{m \cdot l}$$

Formel för min: $d \cdot \sin \theta = (m + \frac{1}{2}) \lambda$

m för 10:e min = 9

$$d \cdot \sin \theta = (9 + \frac{1}{2}) \lambda$$

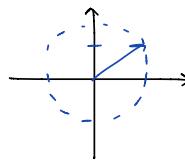
$$\sin \theta = \frac{y}{l} \Rightarrow \frac{d \cdot y}{l} = (9 + \frac{1}{2}) \lambda \Rightarrow d = \frac{(9 + \frac{1}{2}) \lambda \cdot l}{y} = 154 \text{ mm}$$

Störning = Projektion

på vertikala axeln.

$$Y = A \sin(kx - \omega t)$$

Sätte oss i en punkt



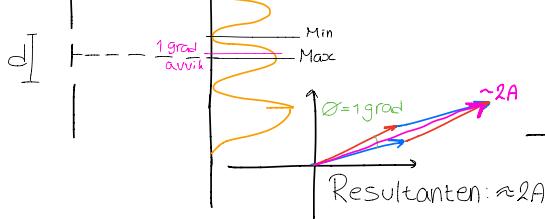
Gitter

Givet

$$d$$

Sökt

$$d$$



$$\phi = 1 \text{ grad}$$

$$2A$$

Resultanten: $\approx 2A$

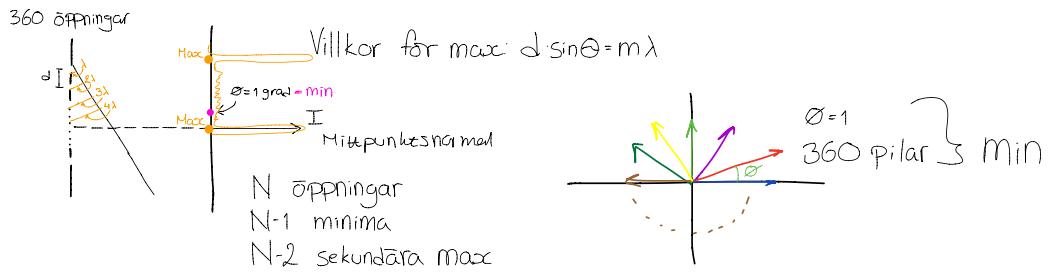
Max: 1 och 2 sammfaller

Min: 1 och 2 är motriktnade

$$1$$

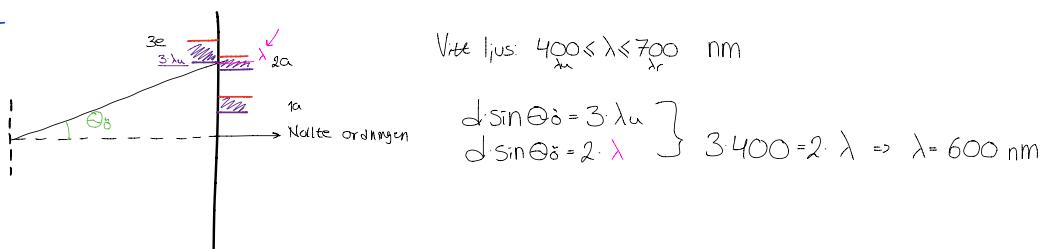
$$2$$

$$\phi$$



Flera öppningar \Rightarrow Smalare och mycket "starkare" toppar \rightarrow Högre intensitet.

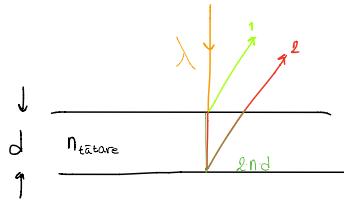
Ex



Uppdelning av amplitud

$$2nd = \begin{cases} m\lambda & \rightarrow \text{min} \\ (m+\frac{1}{2})\lambda & \rightarrow \text{max} \end{cases}$$

Ena strålen upplever reflexion mot tätare medium.

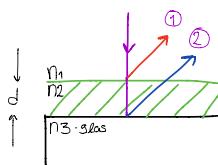


$$2nd = \begin{cases} m\lambda & \rightarrow \text{max} \\ (m+\frac{1}{2})\lambda & \rightarrow \text{min} \end{cases}$$

Om ingen eller båda strålen upplever reflexion mot tätare medium

Antireflex behandling

$$\begin{aligned} n_1 < n_2 < n_3 \\ \text{Båda } 1 \text{ & } 2 \text{ upplever refk i tätare medium. } \Rightarrow \\ 2n_2 d = (m + \frac{1}{2})\lambda & \text{ - destr. int.} \\ m = 0 \Rightarrow d = \frac{\lambda}{4n_2} \end{aligned}$$

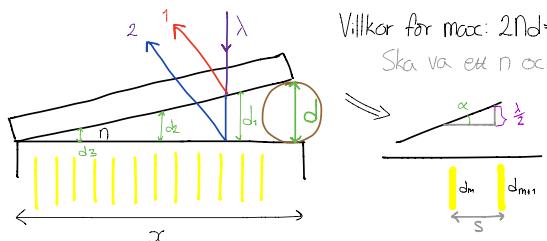


$$\text{Reflektions koeficient } R = \frac{I_r}{I_o} = \left(\frac{n_2 - n_1}{n_2 + n_1} \right)^2$$

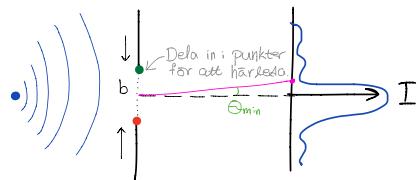
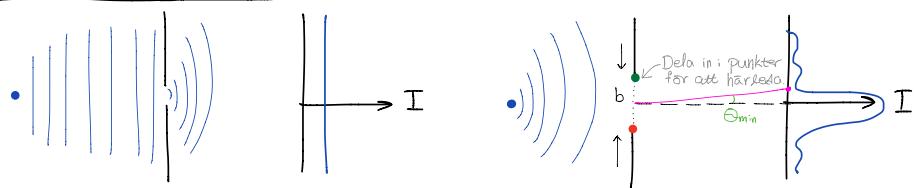
$$\text{Eoc: } \lambda = 600 \text{ nm} \quad \left. \begin{array}{l} n_2 = 1.3 \\ n_1 = 1.0 \end{array} \right\} d = \frac{600}{4 \cdot 1.3} \cdot 10^{-9}$$

Olika avstånd

$$\text{Givet } \lambda, x, n \quad \text{Sökt } \frac{s}{d}$$



Diffraction-Böjning



$b \cdot \sin \theta_{\min} = \lambda$, detta ger destruktiv interferens pga alla punkter mellan ● & ●.

Partiklar

Läge: x

Hastighet: $v = \frac{dx}{dt}$

Acc: $a = \frac{dv}{dt}$

$$x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$

$$v_f^2 - v_i^2 = 2 a s$$

Tröghet: m

$$\frac{1}{2} m v^2$$

$$F = ma$$

$$P = mv$$

$$\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt}$$

Rotationsrörlelse

$$\Theta$$

$$\omega = \frac{d\Theta}{dt}$$

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$$

$$\theta_f - \theta_i = \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$$

$$\omega_f^2 - \omega_i^2 = 2 \alpha \Delta \theta$$

$$I$$

$$\frac{1}{2} I \omega^2$$

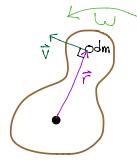
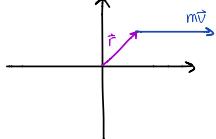
$$\vec{\tau} = I \vec{\alpha}$$

$$\vec{L} = I \vec{\omega}$$

$$\vec{\tau} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

Rörelsemängdmoment

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$$



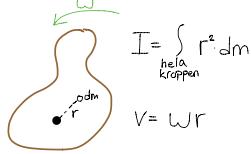
$$d\vec{L} = \vec{r} \times dm \cdot \vec{v}$$

$$|d\vec{L}| = r dm \cdot v = r dm \cdot \omega \cdot r = \omega r^2 dm$$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \omega \int r^2 dm = \omega \cdot I$$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = I \cdot \frac{d\omega}{dt} = I \alpha = \vec{\tau}$$

Tröghetsmoment

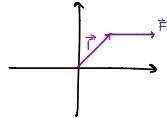


$$I = \int r^2 dm$$

$$V = \omega r$$

$$dK = \frac{1}{2} dm \cdot V^2 = \frac{1}{2} dm \omega^2 r^2 = \frac{1}{2} \omega^2 r^2 dm \Rightarrow K = \frac{1}{2} \omega^2 r^2 dm = \frac{1}{2} \omega^2 I$$

Vridande moment · Torque [M]



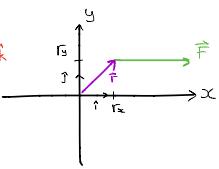
Här går \vec{r} in i tavlan.
 $\vec{r} \parallel -\hat{e}_y = -\hat{k}$
 Medurs = negativt
 Moturs = positivt

Linalg

$$|\hat{i}| = |\hat{j}| = |\hat{k}| = 1$$

$$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k}, \quad \hat{j} \times \hat{i} = -\hat{k}$$

$$\hat{i} \hat{j} \hat{k} \hat{i} \hat{j} \hat{k}$$



$$\vec{F} = r_x \hat{i} + r_y \hat{j} = (r_x \hat{i} + r_y \hat{j}) \times F \hat{i} = r_x F (\hat{i} \times \hat{i}) + r_y F (\hat{j} \times \hat{i}) = 0 + r_y F (-\hat{k})$$

Räkna

1.



$$I = m \cdot r^2$$

2.



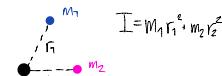
$$I = \int r^2 dm = R^2 \int dm = m R^2$$

3.



$$I = m_1 R_1^2 + m_2 R_2^2$$

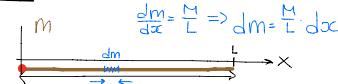
4.



$$I = m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2$$

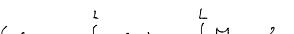
Pinnar

1.

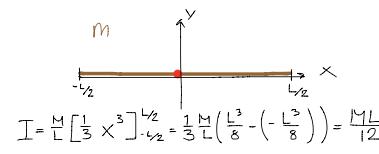


$$\frac{dm}{dx} = \frac{M}{L} \Rightarrow dm = \frac{M}{L} dx$$

2.

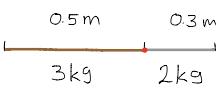


$$I = \int r^2 dm = \int x^2 dm = \int_0^L \frac{M}{L} x^2 dx = \frac{M}{L} \left[\frac{1}{3} x^3 \right]_0^L = \frac{M}{L} \cdot \frac{1}{3} \cdot L^3 = \frac{ML^2}{3}$$



$$I = \frac{M}{L} \left[\frac{1}{3} x^3 \right]_{-L/2}^{L/2} = \frac{1}{3} \frac{M}{L} \left(\frac{L^3}{8} - \left(-\frac{L^3}{8} \right) \right) = \frac{ML^2}{12}$$

Ex



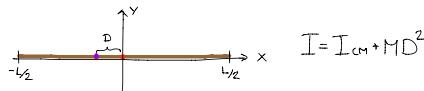
Erik

$$I = \frac{2}{5} \left[\frac{1}{3} x^3 \right]_0^{0.5} + \frac{2}{3} \left[\frac{1}{3} x^3 \right]_0^{0.3} = \frac{2}{5} \left(\frac{1}{3} \cdot 0.5^3 \right) + \frac{2}{3} \left(\frac{1}{3} \cdot 0.3^3 \right) = 0.31 \text{ kgm}^2$$

Åke

$$I = \frac{1}{3} \cdot 2 \cdot 0.3^2 + \frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 0.5^2 = \frac{1}{3} (0.18 + 0.75) = 0.06 + 0.25 = 0.31 \text{ kgm}^2$$

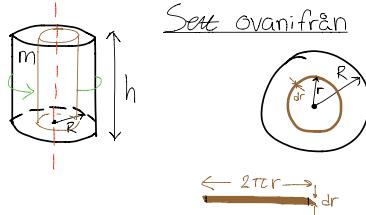
Parallellaxreläforskjutningssatsen



$$I = I_{cm} + MD^2$$

$$\text{Om } D = \frac{L}{2} \Rightarrow I = \frac{ML^2}{12} + M\left(\frac{L}{2}\right)^2 = ML^2 \left[\frac{1}{12} + \frac{1}{4} \right] = \frac{1}{3} ML^2 \quad \text{Härledning kommer}$$

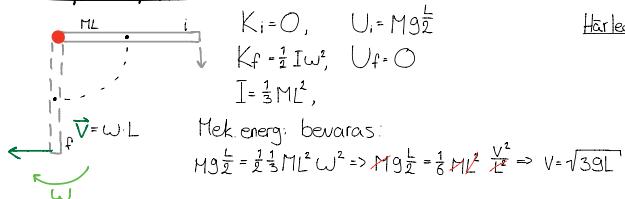
Cylinder



Sett ovanifrån

$$\begin{aligned} g &= \frac{m}{V} = \frac{m}{hR^2\pi} \\ dv &= h \cdot 2\pi r \cdot dr \\ dm &= dv \cdot g = \frac{m}{hR^2\pi} \cdot h \cdot 2\pi r \cdot dr = \frac{2m}{R^2} \cdot r \cdot dr \\ dI &= r^2 dm = \frac{2m}{R^2} r^3 dr \\ I &= \int_0^R dI = \frac{2m}{R^2} \int_0^R r^3 dr = \frac{2m}{R^2} \left[\frac{1}{4} r^4 \right]_0^R = \frac{2m}{R^2} \cdot \frac{1}{4} R^4 = \frac{1}{2} MR^2 \end{aligned}$$

Livet på en pinne



$$K_i = 0, \quad U_i = Mg \frac{L}{2}$$

$$K_f = \frac{1}{2} I \omega^2, \quad U_f = 0$$

$$I = \frac{1}{3} ML^2,$$

Mek energi bevaras:

$$Mg \frac{L}{2} = \frac{1}{2} \frac{1}{3} ML^2 \omega^2 \Rightarrow Mg \frac{L}{2} = \frac{1}{6} ML^2 \frac{v^2}{L} \Rightarrow v = \sqrt{3gL}$$

Harledning

A cone of radius R and height L . A differential element ds is shown at an angle θ from the vertical axis.

$$\frac{ds}{dt} = R \frac{d\theta}{dt} \quad \text{eller} \quad v = \omega R \quad \text{eller} \quad a_{\text{and}} = \alpha L$$

Hur stor är accelerationen av ändpunkten när pinnen släpps?

A rod of length L is pivoted at one end. At the pivot, there is tension T and weight Mg . The center of mass has acceleration \ddot{x} .

$$T = \frac{1}{2} Mg =$$

$$T = I\alpha = \frac{1}{3} ML^2 \cdot \alpha \quad \left. \right\} \frac{1}{2} Mg = \frac{1}{3} ML^2 \alpha \Rightarrow \alpha = \frac{3}{2} \cdot \frac{g}{L}$$

$$a_{\text{and}} = \alpha \cdot L = \frac{3}{2} \cdot \frac{g}{L} \cdot L = \frac{3}{2} g$$

Tyngdpunkten accelerations bestäms av summan av de extrema krafterna.

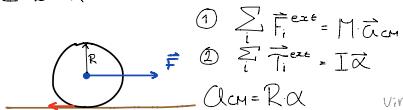
Free body diagram of a rod of length L pivoted at one end. At the pivot, there is tension F and weight Mg . The center of mass has acceleration a_{cm} .

$$a_{cm} = \frac{1}{2} a_{\text{and}} = \frac{3}{4} g$$

$$Mg - F = M \cdot \frac{3}{4} g \Rightarrow F = \frac{Mg}{4}$$

Rullning utan glidning

$$I = \frac{1}{2} MR^2$$



$$\textcircled{1} \sum \vec{F}_{\text{ext}} = M \vec{a}_{cm}$$

$$\textcircled{2} \sum \vec{T}_{\text{ext}} = I \vec{\alpha}$$

$$a_{cm} = R \alpha$$

$$\textcircled{1} \quad F - f = Ma_{cm}$$

$$\textcircled{2} \quad f R = \frac{1}{2} MR^2 \alpha \Rightarrow f = \frac{1}{2} M a_{cm} \quad (\text{Sät in i } \textcircled{1})$$

Vinkelrätt

Friction

$$F - f - Ma_{cm} \Leftrightarrow F - \frac{1}{2} Ma_{cm} = Ma_{cm} \Rightarrow F = \frac{3}{2} Ma_{cm} \Rightarrow a_{cm} = \frac{2F}{3M}$$

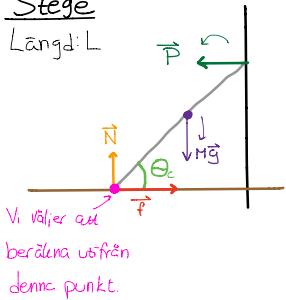
$$f: f = \frac{1}{2} Ma_{cm} = \frac{1}{2} M \frac{2F}{3M} \Rightarrow f = \frac{F}{3}$$

Om vi drar med en kraft större än f_{max} får vi glidning!

$$f_{max} = \mu s N$$

Stege

Längd: L



Villkor för stabilitet

$$\textcircled{1} \sum_i \vec{F}_i = \vec{0}$$

$$\textcircled{2} \sum_i \vec{\tau}_i = \vec{0}$$

$$P = f \quad (\text{Gränsfallet: } f_{\max} = \mu_s N = \mu_s M g)$$

$$\Rightarrow N = m g$$

$$2 \Rightarrow M g \frac{L}{2} \cos \theta_c = P \cdot L \sin \theta_c = \mu_s \cdot M g \frac{L}{2} \sin \theta_c \Rightarrow \frac{\sin \theta_c}{\cos \theta_c} = \tan \theta_c = \frac{1}{2 \mu_s}$$

Problemlösning

Partiklar

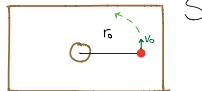
1. Mekanisk energi bevaras Se upp för: Deformation
Friktion
2. Rörelsemängden bevaras Se upp för: Externa krafter $(\sum F^{\text{ext}} = 0)$
3. $F = ma$

Kropp med utsträckning

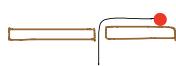
1. Mekanisk energi bevaras. Se upp för: Glidning
2. $T = I\alpha$, $\sum F = Ma_{cm}$
3. Rörelsemängdsmomentet bevaras Se upp för: Vridande moment $(\sum \tau^{\text{ext}} = 0)$

Kula i bänk

Ovan:

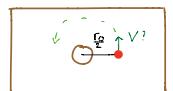


Sidan:



Sökt

V när snöret har längd f.



Lösning

Rörelsemängdsmomentet bevaras $\vec{T} = \vec{r} \times \vec{F}$
 $\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}$

$$\vec{T} \Rightarrow \vec{r} \times \vec{T} = 0 \Rightarrow \vec{L} \text{ bevaras.} \Rightarrow L_i = L_f$$

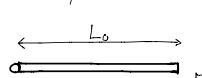
$$\left. \begin{array}{l} L_i = r_0 \cdot m \cdot v_0 \\ L_f = \frac{r_0}{2} \cdot m \cdot v \end{array} \right\} r_0 \cdot m \cdot v_0 = \frac{r_0}{2} \cdot m \cdot v \Rightarrow v = 2v_0$$

$$K_i = \frac{1}{2} mv_0^2$$

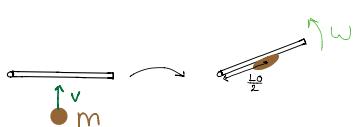
$$K_f = \frac{1}{2} m(2v_0)^2 = 4 \cdot \frac{1}{2} mv_0^2 \quad \text{Den tillförlata energin kommer från T. Kraften i snöret.}$$

Kasta lerklump på dörren

Tröghet som en pinne.



$$I = \frac{1}{3} ML_0^2$$



Lösning

Deformation! Mek. energi bevaras INTE.

Rörelsemängdsmomentet bevaras: $L_i = L_f$

$$\begin{aligned} L_i &= \frac{1}{2} L_0 \cdot m \cdot v \\ L_f &= \omega \left(\frac{1}{3} ML^2 + m \left(\frac{L_0}{2} \right)^2 \right) \end{aligned}$$

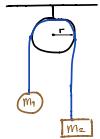
$$P = mv, L = I\omega$$

$$m \cdot \frac{L_0}{2} \cdot v = \omega \left[\frac{1}{3} ML^2 + m \left(\frac{L_0}{2} \right)^2 \right] \Rightarrow \omega = \text{algebra}$$

Parallelaxlæfteoremet

Diagram illustrating the derivation of the parallel axis theorem for moments of inertia. A disk of radius R and mass M rotates about its center of mass (CM) with angular velocity ω . A coordinate system is shown at the center of mass, with a point dm at distance r from the axis of rotation. The moment of inertia about the center of mass is given by $I_{CM} = \int r^2 dm = \int [(Sx + \omega t)^2 + (Sy + \omega t)^2] dm = \int Sx^2 + Sy^2 dm + \int 2Sx\omega dt dm + \int 2Sy\omega dt dm + \int \omega^2 dm$. This can be simplified to $I_{CM} = D^2 \int dm = MD^2$, where $D^2 = Sx^2 + Sy^2$. The moment of inertia about a parallel axis at a distance d from the CM is $I = MD^2 + I_{CM}$.

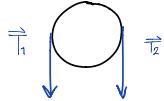
Verklig Atwoodmaskin



Rullning av trissan utan att snoret glider.

Om trissan ska kunna rulla måste $\vec{r}_1 \neq \vec{r}_2$.

FBD



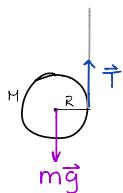
Om $m_1 > m_2$

Diagram of the Atwood machine with a cylinder of radius R and mass M attached to a motor M . The cylinder rolls without slipping. The forces acting on the cylinder are the tension T_1 at the top and $m\vec{g}$ at the bottom. The moment of inertia of the cylinder is $I = \frac{1}{2}MR^2$. The equations of motion are: $m_1 g - T_1 = m_1 a$ and $T_2 - m_2 g = m_2 a$. The relationship between linear acceleration a and angular acceleration α is $a = R\alpha$. The velocity V is related to the angular velocity ω by $V = \omega R$. The displacement S is related to the angle θ by $S = R\theta$. The angular velocity ω is related to time t by $\omega = \frac{d\theta}{dt}$. The moment of inertia is $I = \frac{1}{2}MR^2$.

Enkel jo-jø - Hitta acc

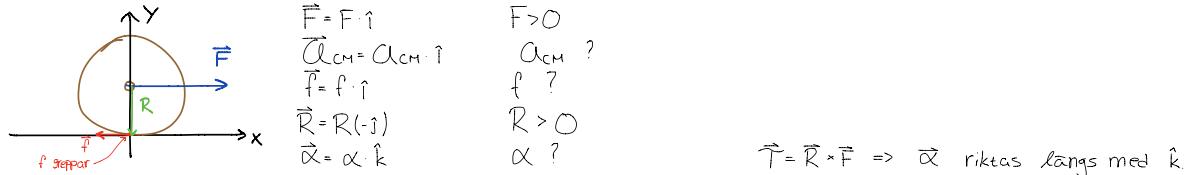
Cylinder

$$I = \frac{1}{2}MR^2$$



$$\begin{aligned} 1) \sum F^{ext} &= Ma \Rightarrow Mg - T = m a_{CM} \\ 2) T &= TR = I \alpha = \frac{1}{2}MR^2 \cdot \frac{a_{CM}}{R} \Rightarrow T = \frac{1}{2}M \cdot a_{CM} \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} V &= \omega R \\ S &= R\theta \\ \frac{ds}{dt} &= \frac{d\theta}{dt} (R\theta) = R\frac{d\theta}{dt} = RW \end{aligned} \right\} Mg - \frac{1}{2}M a_{CM} = m a_{CM} \Rightarrow a_{CM} = \frac{2}{3}g$$

Trädrulle-föreläsning



$$1) \sum \vec{F}_{ext} = m \vec{a}_{cm} \Rightarrow F \hat{i} + f \hat{i} = M a_{cm} \hat{i} \Rightarrow F + f = Ma_{cm}$$

$$2) \sum \vec{T}_{ext} = I \vec{\alpha}$$

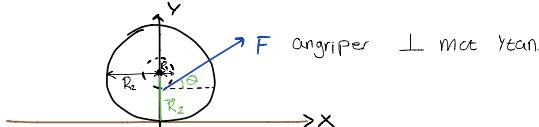
$$\vec{T}_f = R(\hat{j}) \times f \hat{i} = Rf(\hat{j} \times \hat{i}) = Rf \cdot \hat{k}$$

$$Rf \cdot \hat{k} = \frac{1}{2} M \cdot R^2 \cdot \vec{\alpha} = \frac{1}{2} M R^2 \alpha \cdot \hat{k} \Rightarrow Rf = \frac{1}{2} M R^2 \alpha \Rightarrow f = \frac{1}{2} M R^2 \cdot \frac{\alpha_{cm}}{R} = \frac{1}{2} M a_{cm}$$

$$F + f = Ma_{cm} \quad \left. \begin{array}{l} f = -\frac{1}{2} a_{cm} \\ F - \frac{1}{2} a_{cm} = Ma_{cm} \Rightarrow F = \frac{3}{2} Ma_{cm} \Rightarrow a_{cm} = \frac{2F}{3M} \end{array} \right. \rightarrow F > 0, M > 0 \Rightarrow a_{cm} > 0$$

Nu ritar vi in f !

Trädrulle



$$\vec{f} = f \cdot \hat{i}$$

$$F \cdot \cos \theta + f = M \cdot a_{cm}$$

$$\vec{R}_2 = R_2(-\hat{j})$$

$$\vec{T}_F = R_1 F \cdot \hat{k} \quad \text{Om } F \text{ får verka ostort} \Rightarrow \text{rotation motsur}$$

$$\vec{T}_f = R_2(-\hat{j}) \times f \hat{i} = R_2 f \cdot \hat{k}$$

$$R_1 F + R_2 f = I \alpha$$

Eliminera f !

$$-F \cdot R_2 \cdot \cos \theta - R_2 \cdot f = -R_2 M a_{cm}$$

$$\frac{F \cdot R_1}{R_1} + f \cdot R_2 = I \alpha$$

$$F \cdot R_1 - F \cdot R_2 \cdot \cos \theta = I \alpha - R_2 M a_{cm} \quad \left. \begin{array}{l} F(R_1 - R_2 \cdot \cos \theta) = -a_{cm} \left(\frac{I}{R_2} + R_2 M \right) \Rightarrow a_{cm} = \frac{R_2 \cos \theta - R_1}{\frac{I}{R_2} + R_2 M} \cdot F \\ \alpha = \frac{a_{cm}}{R} \end{array} \right.$$

$$\text{Nämnaren är skittråkig ty alltid } > 0 \Rightarrow a_{cm} \begin{cases} > 0 & \text{Om } R_2 \cos \theta > R_1 \\ < 0 & \text{Om } R_2 \cos \theta < R_1 \end{cases}$$

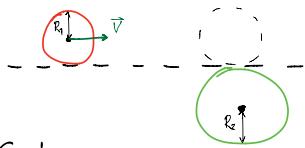
Puckon

$$m_1 = 80 \text{ g} \quad R_1 = 4 \text{ cm} \quad V = 1.5 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$m_2 = 120 \text{ g} \quad R_2 = 6 \text{ cm}$$

Find

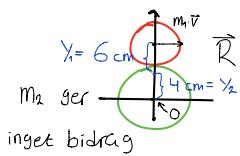
ω



Calc

L bevaras

Var kommer den gemensamma tyngdpunkten vara?



inget bidrag

ty vi räknar från O

$$L_i = L_f$$

$$L_f = I_{\text{tot}} \cdot \omega$$

$$L_i = m_1 V \cdot X = Y_i \cdot P_i$$

I_{tot} mha parallellteoremet

$$I = I_{CM} + MD^2$$

$$I_1 = \frac{1}{2} m_1 R_1^2 + m_1 y_1^2$$

$$I_2 = \frac{1}{2} m_2 R_2^2 + m_2 y_2^2$$

$$I_{\text{tot}} = I_1 + I_2$$

$$\omega = \frac{L_i}{I_{\text{tot}}}$$

Vilken hastighet har eldgaget?

Rörelsemängden bevaras $\Rightarrow P_i = P_f$

$$\left. \begin{array}{l} P_i = m_1 \cdot V_1 \\ P_f = (m_1 + m_2) V_2 \end{array} \right\} V_2 = \frac{m_1 V}{m_1 + m_2}$$

Väguppgifter

I reflekterat ljus: max: $\lambda_1 = 700 \cdot 10^{-9} \text{ m}$

Min: $\lambda_2 = 600 \cdot 10^{-9} \text{ m}$

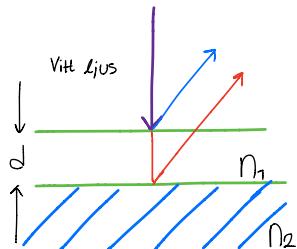
Inga extremvärden, det finns inga max/min emellan.

$n_1 = 1.25$

$n_2 = \text{glas} = 1.55$

Sökt
d

Calc



Båda strålarna reflekteras mot tättare medium.

Max: $m\lambda$

$$2n_1d = m_1\lambda_1$$

$$\min : (m+\frac{1}{2})\lambda$$

Att det inte finns några mellanliggande fransar $\Rightarrow m_1 = m_2$.

$$M \cdot \lambda_1 = (m_1 + \frac{1}{2}) \lambda_2 \Rightarrow M = 3$$

$$2n_1 \cdot d = 3 \lambda_1 \Rightarrow d = \frac{3\lambda_1}{2n_1} = 840 \cdot 10^{-9} \text{ m}$$

Fiolsträng

Givet

$$l = 0.5 \text{ m}$$

$$m = 0.020 \text{ kg}$$

$$T = 100 \text{ N}$$

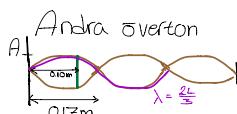
$$5 \text{ mm max}$$

Sökt

a) frekvens för grön punkt

b) A för grön punkt

c) Acceleration för gp i vändläget.



Lösning

$$a) V_f = \sqrt{\frac{T}{\mu}} = \sqrt{\frac{T}{\frac{m}{l}}} = 50 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$V_f = f \lambda = f \cdot \frac{2L}{3} \Rightarrow f = \frac{V_f}{\frac{2L}{3}} = 150 \text{ Hz}$$

5mm

$$b) \text{Stående våg: } Y(x,t) = 2A \cdot \sin(kx) \cdot \cos(\omega t) = 5 \sin(kx) \cos(\omega t)$$

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi}{\frac{2L}{3}} \quad \left. \begin{aligned} kx &= \frac{2\pi}{\frac{2L}{3}} \cdot x = 2\pi \cdot \frac{3x}{2L} = 2\pi \cdot \frac{3}{20} \\ x &= 0.10 \end{aligned} \right\} \quad Y_{\max}(x=0.10 \text{ m}) = 2A \sin(2\pi \cdot \frac{3}{20}) = 4.755$$

$$c) Y(x,t) = 2A \sin(kx) \cos(\omega t)$$

$$V_p = \frac{dy}{dt} = -2A \cdot \omega \cdot \sin(kx) \cdot \sin(\omega t)$$

$$A_p = \frac{dv_p}{dt} = -2A \omega^2 \underline{\sin(kx)} \cdot \cos(\omega t)$$

$$\Rightarrow A_{p\max} = 2A \omega^2 \sin(kx) \quad \left. \begin{aligned} 2A &= 5 \text{ mm} \\ \omega &= 2\pi f = 300\pi \frac{\text{rad}}{\text{s}} \end{aligned} \right\} \quad 4.2 \frac{\text{km}}{\text{s}^2}$$

Gitter

Givet

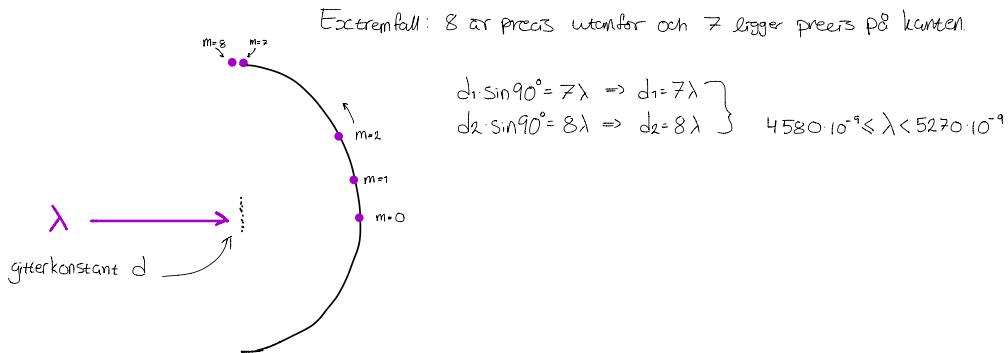
$$\lambda = 654 \cdot 10^{-9} \text{ m}$$

15 maxima

Sökt

Intervall för d

Extremfall: 8 är precis utanför och \Rightarrow lägger prens på konten.



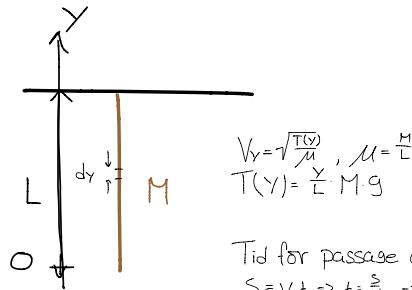
Rep. hänger från tak

$$M =$$

$$L =$$

Sökt

Tid för en puls att gå längs L .



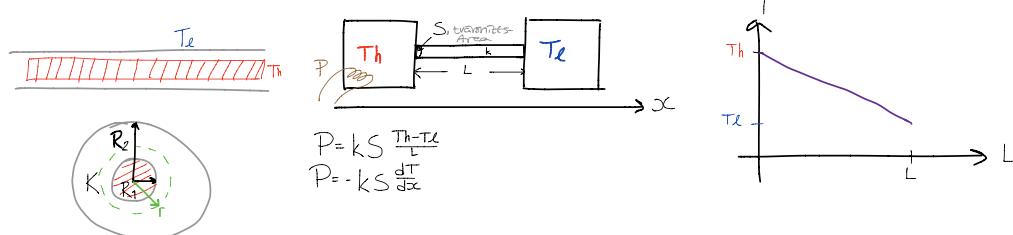
$$t = \int_0^L dt = \left(\frac{L \cdot M}{M \cdot g}\right)^{-1/2} \int_0^L y^{-1/2} dy = \left(\frac{L}{g}\right)^{1/2} \int_0^L y^{-1/2} dy = g^{-1/2} [2y^{1/2}]_0^L = 2\sqrt{\frac{L}{g}}$$

Infinitesimal kalkyl

Vi känner sedan tidigare: $x_f - x_i = v_0 \cdot t + \frac{1}{2} a t^2$

$$\begin{aligned} dx &= v \cdot dt \\ V = v_0 + at &\quad \int dx = (v_0 + at) dt \Rightarrow \int dx = \int (v_0 + at) dt \Rightarrow x_f - x_i = \int v_0 dt + a \int t dt = x_f - x_i = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \end{aligned}$$

Värmeledning



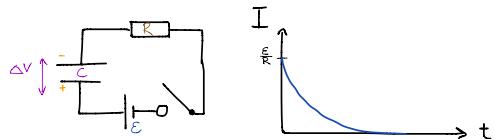
Hur mycket energi erfordras för att vidmakthålla temp vid r ?
 $P = -k \cdot 2\pi r L \cdot \frac{dT}{dr}$

Oavsett vilket r vi väljer är P konstant. Om r ökar måste således $\frac{dT}{dr}$ minska.

För att räkna ut P : $\frac{dr}{P} = -\frac{k2\pi L}{P} \frac{dT}{dr}$
 $\int \frac{dr}{r} = -\frac{k2\pi L}{P} \int \frac{dT}{T}$
 $\ln \frac{R_2}{R_1} = -\frac{k2\pi L}{P} (T_e - T_h)$
 $P = \frac{k2\pi L (T_h - T_e)}{\ln \frac{R_2}{R_1}}$

Att nämnaren är logaritmisk vittnar om att $\text{grad}(T)$ inte är linjär.

Uppladdning av kondensatorer



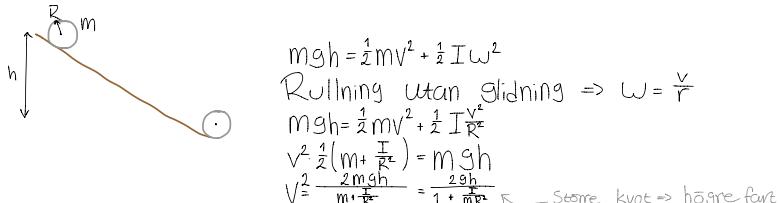
$$\begin{aligned} \Delta V + RI &= E \\ C \frac{q}{\Delta V} \Rightarrow \Delta V &= \frac{q}{C} \quad \left. \right\} \frac{q}{C} + RI = E \Rightarrow E - \frac{q}{C} - RI = 0 \quad \left. \right\} \\ I &= \frac{dQ}{dt} \quad \left. \right\} E - \frac{q}{C} - R \frac{dq}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dQ}{C(E-q)} = \frac{1}{RC} dt \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\int \frac{dq}{C(E-q)} = \frac{1}{RC} \int dt \Rightarrow \ln \frac{q-CE}{CE} = -\frac{1}{RC} t \Rightarrow q = CE(1 - e^{-\frac{t}{RC}}) \Rightarrow q(t) = Q(1 - e^{-\frac{t}{RC}}) \Rightarrow I = \frac{dq}{dt} = \frac{CE}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} = I_0 e^{-\frac{t}{RC}}$$

$C \cdot E = Q$ (fulla laddningen)

Burkrace

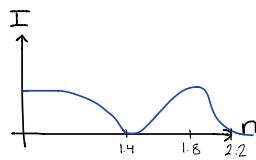
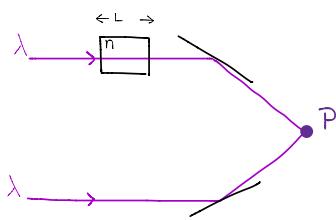
Den tunga burken vinner, varför?



$$\begin{aligned} \text{Tom burk: } I &= m_1 R^2 \Rightarrow V^2 = \frac{2gh}{1 + \frac{m_1 R^2}{m_1 R^2}} = gh \\ \text{Full burk: } I &= \frac{1}{2} m R^2 \Rightarrow V^2 = \frac{2gh}{1 + \frac{2m R^2}{m R^2}} = \frac{1}{2} gh \end{aligned}$$

Ljusstudier

Vid vilka värden på n får man nästa max och nästa min?



$$L_{n_i} - L = \left(m + \frac{1}{2}\right) \lambda$$

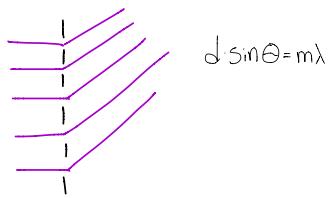
$$\text{1a min: } L(1.4-1) = \frac{\lambda}{2} \Rightarrow \frac{\lambda}{L} = 2(1.4-1)$$

$$\text{Nästa max: } L(n-1) = \lambda$$

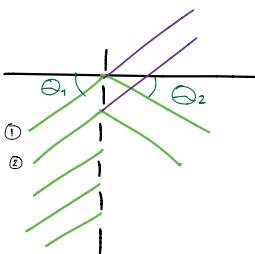
$$n-1 = \frac{\lambda}{L} = 2 \cdot 0.4 \Rightarrow n = 1 + 0.8 \cdot 1.8$$

$$\text{Nästa min: } L(n-1) = \frac{3}{2} \lambda \Rightarrow n = 2.2$$

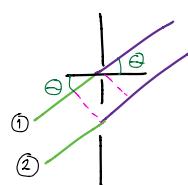
Gitter



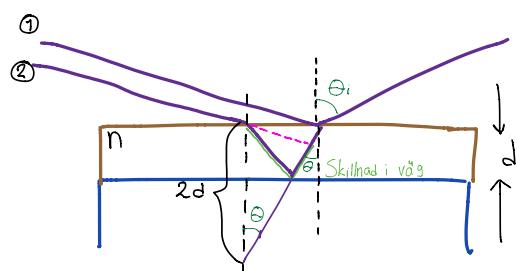
Allt handlar om vägskilnaden.
Oavsett när den uppkommer.



$$\theta_2 < 30^\circ$$



Vattenpöl med oljefilm

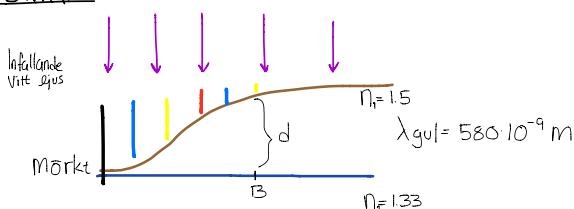


$$\text{Optisk vägskilnad: } 2nd \cdot \cos\theta$$

Brytningsslagen ger oss θ förutsatt att θ_i , n_1 och n_2 är kända.

$$\text{Maximal styrka: } 2nd \cos\theta = m\lambda_{\text{observerad}}$$

Boink



Find

$$d$$

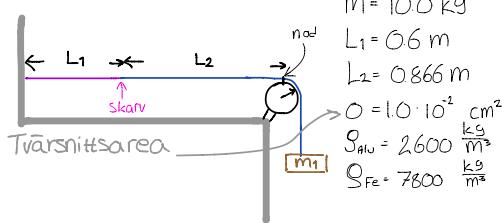
Calc

$n_1 > n_2 \Rightarrow$ en våg mot tätare medium

Vi söker d för konstruktiv interferens för gult ljus }

$$2nd = \left(m + \frac{1}{2}\right) \lambda_{\text{gul}} \Rightarrow d = \frac{\left(m + \frac{1}{2}\right) \lambda_{\text{gul}}}{2n} = \frac{\frac{3}{2} \cdot 580 \cdot 10^{-9}}{2 \cdot 1.5} = 290 \text{ nm}$$

Stående vågor



Givet

$$M = 100 \text{ kg}$$

$$L_1 = 0.6 \text{ m}$$

$$L_2 = 0.866 \text{ m}$$

$$O = 1.0 \cdot 10^{-4} \text{ cm}^2$$

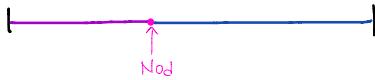
$$S_{Alu} = 2600 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$$

$$S_{Fe} = 7800 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$$

Find

f_{min} för nod mellan trädarna

Calc



$$S_{Fe} = 3 \cdot S_{Alu} \Rightarrow V_{Alu} = \sqrt{3} \cdot V_{Fe}$$

$$L_1 = n_1 \frac{\lambda_{Alu}}{2}$$

$$\lambda = \frac{V}{f} \quad \left. \begin{array}{l} L_1 = n_1 \frac{V_{Alu}}{2f} \\ L_2 = n_2 \frac{V_{Fe}}{2f} \end{array} \right\}$$

$$\text{På samma sätt finner vi: } L_2 = n_2 \frac{V_{Fe}}{2f} \quad \left. \begin{array}{l} L_1 = \frac{\sqrt{3} n_1}{n_2} \Rightarrow \frac{n_1}{n_2} = \frac{L_1}{\sqrt{3} \cdot L_2} = 0.4 \end{array} \right\}$$

$$n_2 = 2.5 \cdot n_1 \Rightarrow \text{Möjliga kombinationer}$$

$$n_1: 2 \quad 4$$

$$n_2: 5 \quad 10$$

Vi väljer de låga värdena

$$V_{Alu} = \sqrt{\frac{F}{m}} = \sqrt{\frac{F}{E}} = \sqrt{\frac{F}{S_{Alu}}} = \sqrt{\frac{10.981}{2600}}$$

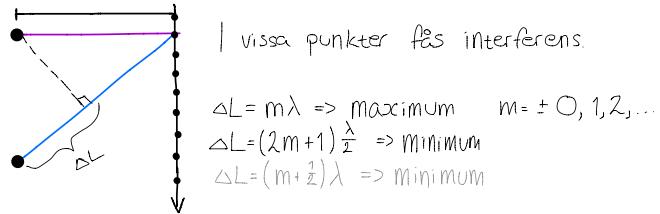
$$f = \frac{V_{Alu}}{L_1}$$

Tentainfo

- Granskning 20:00 i Linsen.
- Fuskpapper, Physics, räknare

Räkning

Interferens:

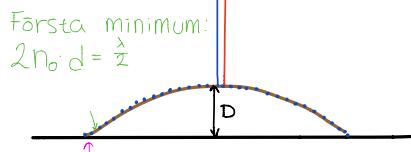


2013-12-20:1

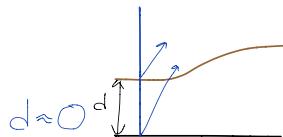
Givet

$$\begin{aligned}\lambda_1 &= 455 \text{ nm} \Rightarrow 56 \text{ ringar} \\ \lambda_2 &= 637 \text{ nm} \Rightarrow ? \text{ ringar}\end{aligned}$$

Lösning



Konstruktiv interferens när $d \approx 0$.



Konstruktiv interferens,

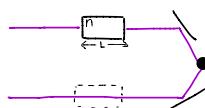
Strålarna är i takt. Båda strålarna upplever ett fassprång \Rightarrow båda strålarna reflekteras mot ett tättare medium.

$$\begin{aligned}2n_0 D &= 56 \cdot \lambda_1 \\ 2n_0 D &= m \cdot \lambda_2 \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \end{array} \right\} m \cdot \lambda_2 = 56 \lambda_1 \Rightarrow m = \frac{56 \lambda_1}{\lambda_2} = 40$$

$$\begin{aligned}\text{Om båda upplever samma sak: } 2nd &= m\lambda : \text{max} \\ 2nd &= (m+\frac{1}{2})\lambda : \text{min}\end{aligned}$$

Eriks uppgift

n går att variera



Hur får vi max i punkten?

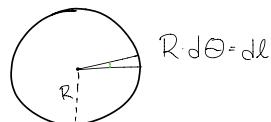
$$\text{Skillnaden i optisk väg} = L \cdot n - L \cdot 1 = m\lambda$$

Skillnaden i optisk väg för max = $m\lambda$ om båda strålarna upplever samma sak.

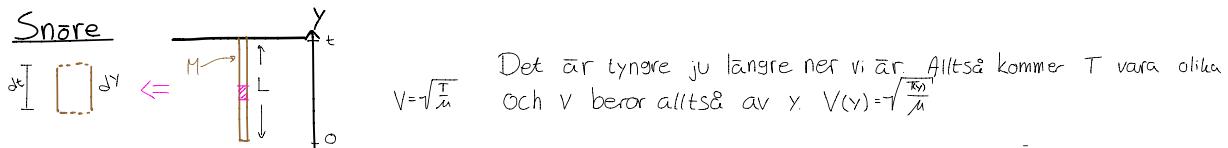
Infinitesimalkalkyl

Omkrets av en cirkel.

$$\text{Omkrets} = \int dl = \int_0^{2\pi} R d\theta = R \int_0^{2\pi} d\theta = R \cdot 2\pi$$



Snöre



Lösning

$$T_t = Mg$$

$$T(y) = Y \cdot \mu \cdot g \Rightarrow V(y) = \sqrt{\frac{Y \cdot \mu \cdot g}{\mu}} = \sqrt{Y \cdot g}$$

$$dy = V(y) dt \quad (\because V \propto t) \Rightarrow dt = \frac{dy}{V(y)} = \frac{1}{\sqrt{Yg}} dy = Y^{-\frac{1}{2}} g^{\frac{1}{2}} dy$$

$$\text{Totaltid} = \int_0^L dt = \frac{1}{\sqrt{Yg}} \int_0^L Y^{-\frac{1}{2}} g^{\frac{1}{2}} dy = \frac{1}{\sqrt{Yg}} \left[2 \cdot Y^{\frac{1}{2}} \right]_0^L = 2 \sqrt{\frac{L}{Yg}}$$

Kretsprocesser

Givet

$$Q_{ACB} = 80 \text{ J}$$

$$W_{ACB} = 30 \text{ J}$$

$$W_{ADB} = 10 \text{ J}$$

$$W_{\text{omg}} B \rightsquigarrow A = 20 \text{ J}$$

$$E_{\text{int}}(A) = 20 \text{ J}$$

$$E_{\text{int}}(D) = 60 \text{ J}$$

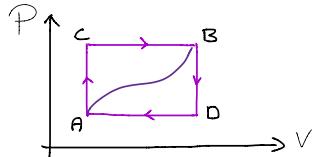
Sökt

$$a) Q_{ADB}$$

$$b) Q_{BA} \rightsquigarrow$$

$$c) Q_{AD}$$

$$d) e \text{ för process } A \rightsquigarrow B \rightsquigarrow D \rightsquigarrow A$$



Lösning

$$a) Q = \Delta E_{\text{int}} + W_{\text{gas}}$$

$$Q_{ACB} = 80 \Rightarrow \Delta E_{\text{int}}(AB) = 50 \text{ J} \Rightarrow Q_{ADB} = W_{ADB} + \Delta E_{\text{int}}(AB) = 10 + 50 = 60 \text{ J}$$

$$b) W_{\text{omg}}(A \rightsquigarrow B) = 20 \text{ J} \Rightarrow W_{\text{gas}}(A \rightsquigarrow B) = -20 \text{ J}$$

$$Q_{BA} \rightsquigarrow = -50 - 20 = -70 \text{ J}$$

$$c) W_{AD} = W_{ADB} = 10 \text{ J} \quad (\text{ty n\aa gon av isobar f\aa kor utr\attar inget arbete})$$

$$d) e = \frac{W_{\text{gas}}}{Q_{\text{in}}} = \frac{-20 - 10}{-70} = \frac{1}{7} = 14\%$$

2012-12: 1

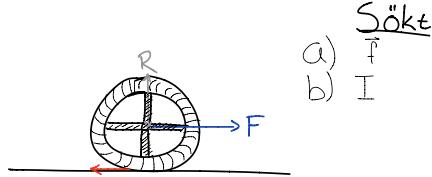
Givet

$$m = 10 \text{ kg}$$

$$F = 10 \text{ N}$$

$$R = 0.3 \text{ m}$$

$$a = 0.6 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$



Sökt

- a) \vec{f}
b) I

Lösning

a) Riktning på f är åt v.

$$\sum F_x = ma \Rightarrow F - f = ma \Rightarrow f = F - ma = 10 - 6 = 4$$

$$\begin{aligned} b) \quad \sum \vec{F}_{\text{ext}} &= m \vec{a}_{\text{cm}} \quad T = f \cdot R = I \alpha = I \cdot \frac{a}{R} \Rightarrow I = \frac{f R^2}{a} = \frac{4 \cdot 0.3^2}{0.6} = 0.6 \text{ kgm}^2 \\ \sum \vec{T}_i &= I \vec{\alpha} \\ a_{\text{cm}} &= R \cdot \alpha \\ \vec{T} &= \vec{r} \times \vec{F} \end{aligned}$$

6

Givet

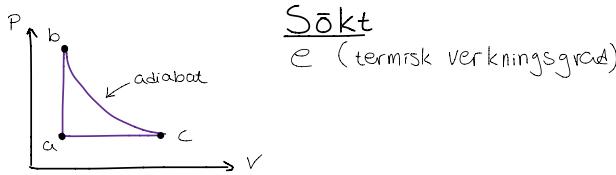
$$n = 1 \text{ mol}$$

$$V_b = 10 \text{ liter}$$

$$P_b = 10 \text{ atm}$$

$$V_c = 80 \text{ liter}$$

Enatomiig



Sökt

e (termisk verkningsgrad)

Lösning

$$PV = nRT$$

$$\text{Enatomiig gas: } C_v = \frac{3}{2}R, C_p = \frac{5}{2}R \Rightarrow \gamma = \frac{C_p}{C_v} = \frac{5}{3}$$

$$Q_{AB} = n C_v (T_b - T_a)$$

$$Q_{CA} = n C_p (T_a - T_c)$$

$$PV = \text{konst}$$

$$e = \frac{\sum Q_i}{\sum Q_{in}} = \frac{Q_{AB} + Q_{CA}}{Q_{AB}}$$

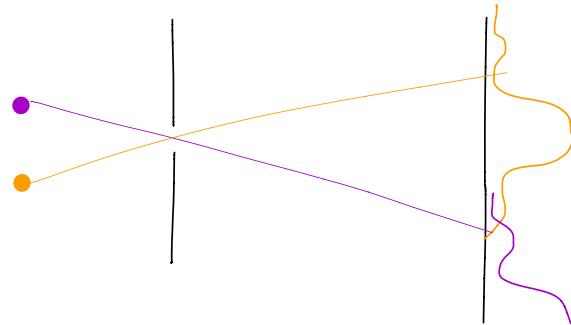
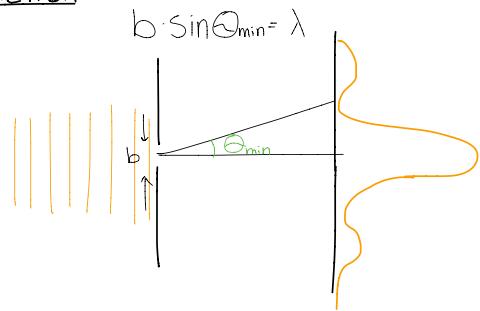
$$T_b: P_b V_b = n R T_b \Rightarrow T_b = \frac{P_b V_b}{n R} = \frac{10 \cdot 1013 \cdot 10^5 \cdot 0.01}{1 \cdot 8.31} = 1219 \text{ K}$$

$$\left. \begin{aligned} C: PV^\gamma &= \text{konst} \\ P = nRT \frac{1}{V} & \} nRT \frac{1}{V}^\gamma = \text{konst} \Rightarrow T \cdot V^{\gamma-1} = \frac{\text{konst}}{nR} = C_2 \Rightarrow TV^{\gamma-1} = \text{konst} \Rightarrow T_b \cdot V_b^{\gamma-1} = T_c \cdot V_c^{\gamma-1} \Rightarrow T_c = T_b \left(\frac{V_b}{V_c} \right)^{\frac{2}{3}} = 1219 \left(\frac{10}{80} \right)^{\frac{2}{3}} = 317 \text{ K} \end{aligned} \right\}$$

$$\begin{aligned} A: P_a V_a &= n R T_a \Rightarrow \\ P_a V_c &= n R T_c \Rightarrow T_a = \frac{1}{2} T_c \end{aligned}$$

$$e = \frac{n \frac{3}{2} R (1219 - 39.5) + n \frac{5}{2} (39.5 - 317) R}{n \frac{3}{2} R (1219 - 39.5)} = 0.61$$

Raleigh



1. Given
 $\vec{r} = (2.0t^3 - 5.0t) \hat{i} + (6.0 - 7.0t^4) \hat{j}$

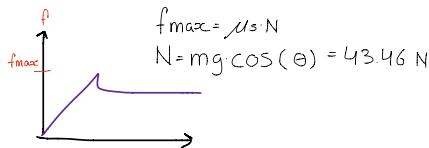
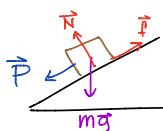
Find
 \vec{a}

$$\vec{a} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = 12t \hat{i} - 84t^2 \hat{j}$$

$$t=2 \Rightarrow \vec{a} = 24 \hat{i} - 336 \hat{j}$$

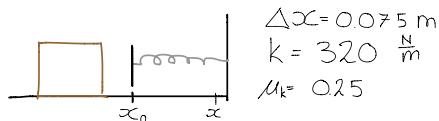
$$|\vec{a}| = \sqrt{24^2 + 336^2} \approx 337 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

2.



$$P + mg \sin(\theta) = (5 + 11.64) \text{ N} \approx 17 \text{ N}$$

3.



$$\Delta x = 0.075 \text{ m}$$

$$k = 320 \frac{\text{N}}{\text{m}}$$

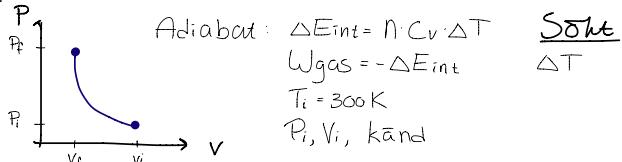
$$\mu_k = 0.25$$

$$E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}k\Delta x^2 + N\mu_k\Delta x \Rightarrow v = \sqrt{3.85} = 1.96 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

4.

$$\begin{aligned} Q_1 &= m \cdot L_1 \quad (\text{Engbildning}) &= 0.51 \cdot 879 \cdot 10^3 \\ Q_2 &= m \cdot c \cdot \Delta T &= 0.51 \cdot 273 \cdot 10^3 (78 - (-114)) \\ Q_3 &= m \cdot L_2 \quad (\text{smalt}) &= 0.51 \cdot 109 \cdot 10^3 \end{aligned} \quad \left. \right\} Q = 7412 \text{ kJ}$$

5.



$$\text{Adiabat: } \Delta E_{int} = n \cdot C_V \cdot \Delta T \quad \underline{\text{Solut}}$$

$$\omega_{gas} = -\Delta E_{int}$$

$$T_i = 300 \text{ K}$$

$$P_i, V_i, \text{kanal}$$

$$PV = nRT \Rightarrow n = 8.10 \text{ J}$$

$$P_i V_i = n R T_i \Rightarrow \text{Dividera med varandra} \Rightarrow T_f = T_i \frac{4 \cdot 74.5}{200} = 446 \text{ K}$$

$$P_f V_f = n R T_f$$

$$\omega_{gas} = -8.10 \cdot \frac{5}{2} \cdot 8.31 (446 - 300) \Rightarrow 24.5 \cdot 10^3 \text{ J}$$